

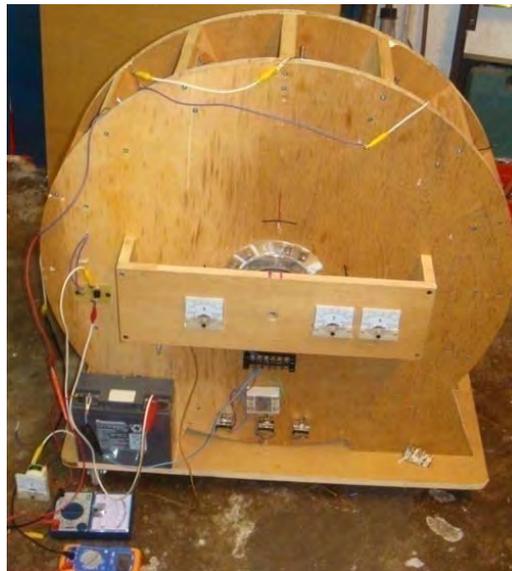
Le chapitre 4: la Gravité a Battu Systèmes

Lawrence Tseung. Il ne s'est pas rendu compte généralement que la boîte d'énergie en excès soit obtenue de battre un volant ou autre appareil gravitationnel.



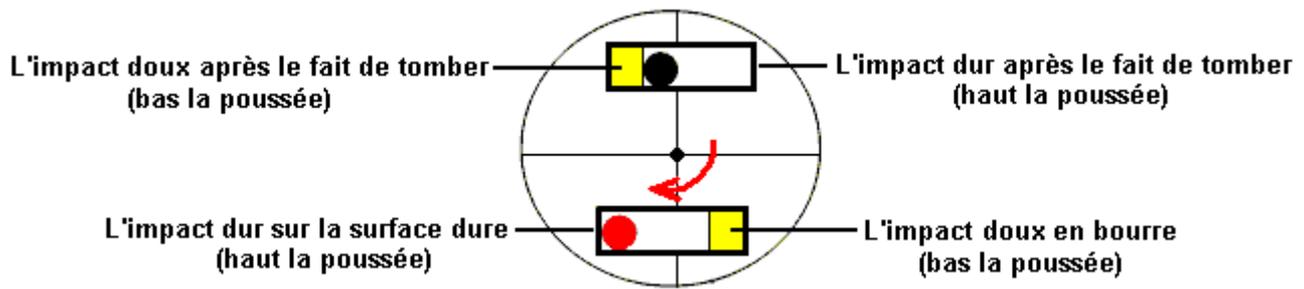
Ce fait a été accentué par Lawrence Tseung qui fait référence à l'énergie supplémentaire récemment a obtenu dans ce chemin comme être "Rôle principal Dehors" énergie. Ce trait gravitationnel a fait partie d'université cours De l'ingénieur pour décennies où il a été appris que le stress du chargement sur un pont causé par une charge qui roule à travers le pont est moins loin que le stress a causé si cette même charge était tombée sur au pont soudainement.

Cette technologie de l'impulsion a été connue pour quelque temps et il est démontré la conduite un canoë dans la vidéo à <http://video.google.com.au/videoplay?docid=-7365305906535911834> mais Lawrence signale la capacité pour l'utiliser comme une méthode pour gagner l'énergie en excès pour usage pratique. Dans octobre 2009, Lawrence et sa bande d'assistants les démonstrations publiques d'un prototype tôt ont couru battant système électrique qui produit énergie de la production en excès de COP = 3.3, c'est, avec 3.3 fois plus d'énergie de la production que l'utilisateur a pour mettre dans lui pour le faire travailler:



Lawrence est développer occupé cet appareil plus loin comme il projette de construire on avec une production excès d'énergie de plusieurs kilowatts.

Derrière cet appareil le Rôle principal de Lawrence est Dehors " théorie et pour ceci il suggère un arrangement simple pour démontrer le principe. Il présente le cas d'un rotor qui a deux poids substantiels contenu dans deux cylindres attachés au rotor:

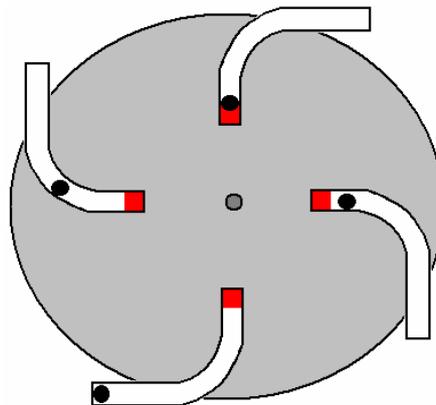


Comme le disque tourne, la balle tombe de la longueur du tube. À une fin, le tube a une casquette rigide qui cause un impact considérable quand la balle le frappe. L'autre fin du tube est rembourrée et cela amortit l'impact qui cause un déséquilibre net dans les impacts et cela maintient la rotation.

Il y a une mise en oeuvre du prototype sur YouTube mais la mise en oeuvre n'est pas adéquate et le disque cesse de tourner après cinq minutes. La YouTube vidéo fente est localisée à: <http://www.youtube.com/watch?v=zykButGc22U&feature=related> et il y a deux problèmes considérables avec cette construction particulière. Premièrement, la rotation du tube est trop lente à être efficace et au lieu du poids tomber sous gravité et accélérer à une bonne vitesse avant l'impact, le poids roule en bas une inclinaison mineure juste doucement et ne fait pas d'impact majeur.

Deuxièmement, les poids sont lointain trop petit pour la dimension de la roue et il y a seulement deux poids qui fournissent des impacts très a espacé comme la roue largement séparément tourne seulement lentement. Un homme a fait une version de dix pieds et il a tourné pour dix mois régulièrement après qui temps que sa femme a insisté qu'il soit pris séparément comme c'était trop bruyant.

Je suggérerais des modifications à la roue comme Lawrence est lointain trop occupé avec développer son COP>1 battez mise en oeuvre. Premièrement, le mouvement de chaque poids devrait être différé jusqu'à le tube est plus proche beaucoup le vertical. Cela peut être accompli en courbant partie du tube comme ceci:

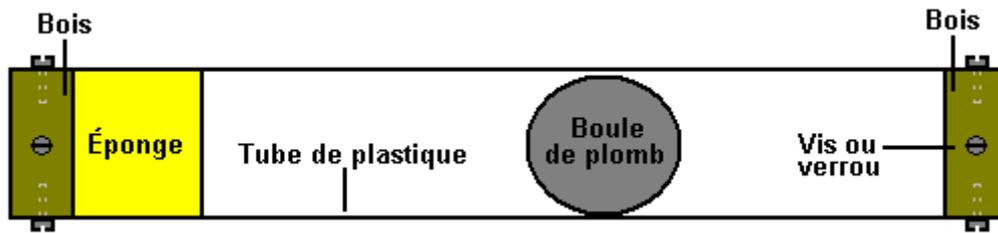


Ce chemin, la balle ne commence pas à rouler jusqu'à la partie principale du tube est proche vertical. Cela autorise une beaucoup plus grande accélération et impact. La balle chargée d'un poids devrait être plus grande beaucoup, dites-en 2 " (50 mm) dans diamètre et fait de rôle principal pour produire une poussée considérable. Aussi, les fins amorti des tubes devraient être alignées avec le pivot de la roue afin que tout impact résiduel ne produit pas de force de la rotation dans la direction mal. il y a un effet de la rotation négatif dû au bras du levier du poids inférieur. Cette force de la rotation est pour un petit arc de rotation comme le poids seulement là roulera inwards dès que les montées de la section du tube au-dessus de l'horizontal et comme le tube alors transitions dans une courbe circulaire, l'inwards du mouvement est doux. Ce serait meilleur probablement si les tubes avaient été orientés légèrement plus de dans le comme les aiguilles d'une montre direction, plutôt qu'exactly comme montré dans le diagramme.

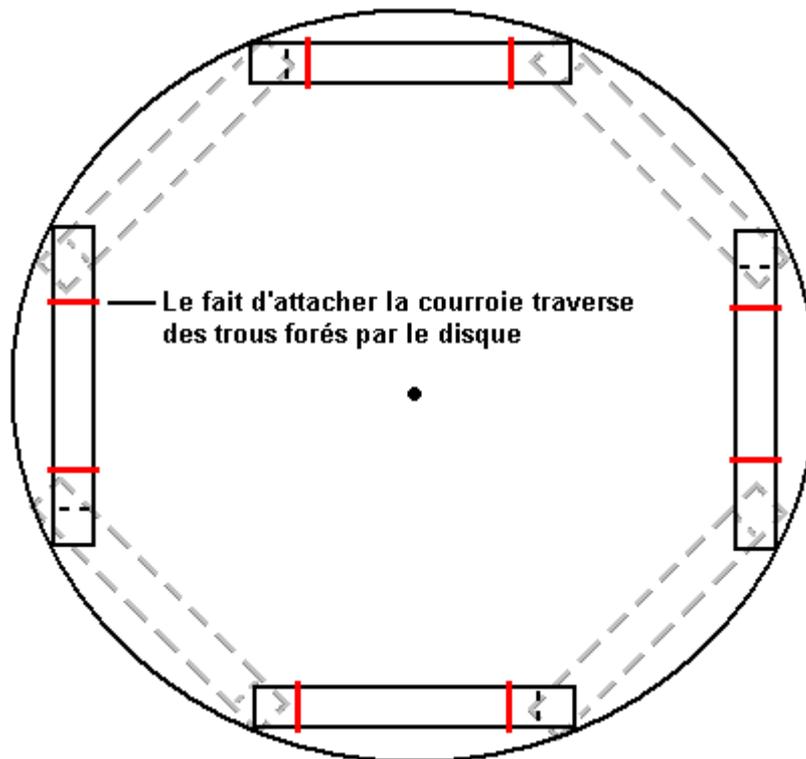
Deuxièmement, il devrait y avoir huit tubes sur le disque, quatre sur chaque latéral et un côté a chancelé par 45 degrés afin qu'il y a un impact impérieux chaque 45 degrés au lieu des 180 degrés de la version montrés dans la vidéo YouTube. Avec cet arrangement de quatre fois comme beaucoup d'impacts, chacun substantiellement plus grand, et aucuns impacts inverses considérables, la roue a une beaucoup meilleure chance de rotation prospère sans avoir besoin d'être particulièrement grand. La roue elle-même ne devrait pas être légère comme il agit comme un volant et un a battu le volant a déjà été montré pour produire le pouvoir en excès. Les portées de la roue devraient être la balle court et pas la variété fermé parce que ce

ceux sont emballés avec la graisse et ont une résistance sérieuse à rotation. Au lieu, l'ouvert s'est mis la variété de balle porter devrait être utilisée comme ils tournent très librement.

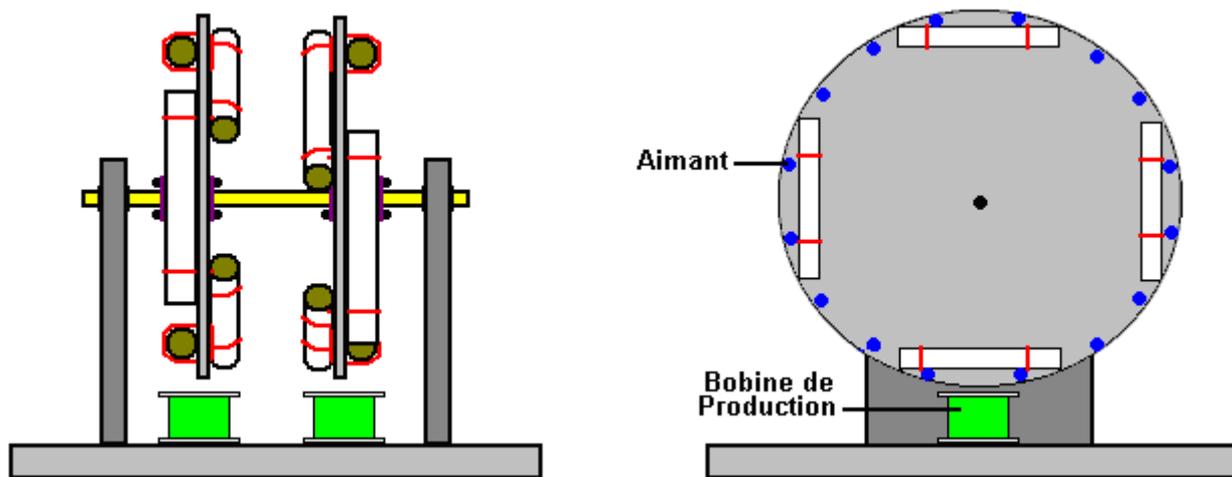
En utilisant des tubes droits de l'illustration, chaque tube pourrait y ressembler :



Ici, un disque de bois est correspondu à chaque fin d'un morceau de tube de plastique et tenu solidement dans l'endroit avec les vis ou les verrous qui traversent de petits trous forés dans la pipe de plastique et la vis dans le disque de bois. Un morceau d'éponge épaisse est collé au disque à une fin et le lourd poids à l'intérieur du tube n'est pas un approprié serré pour qu'il puisse bouger très librement à l'intérieur du tube. Quatre de ces tubes sont correspondus à chaque côté de chaque disque utilisé dans l'artifice comme montré ici :



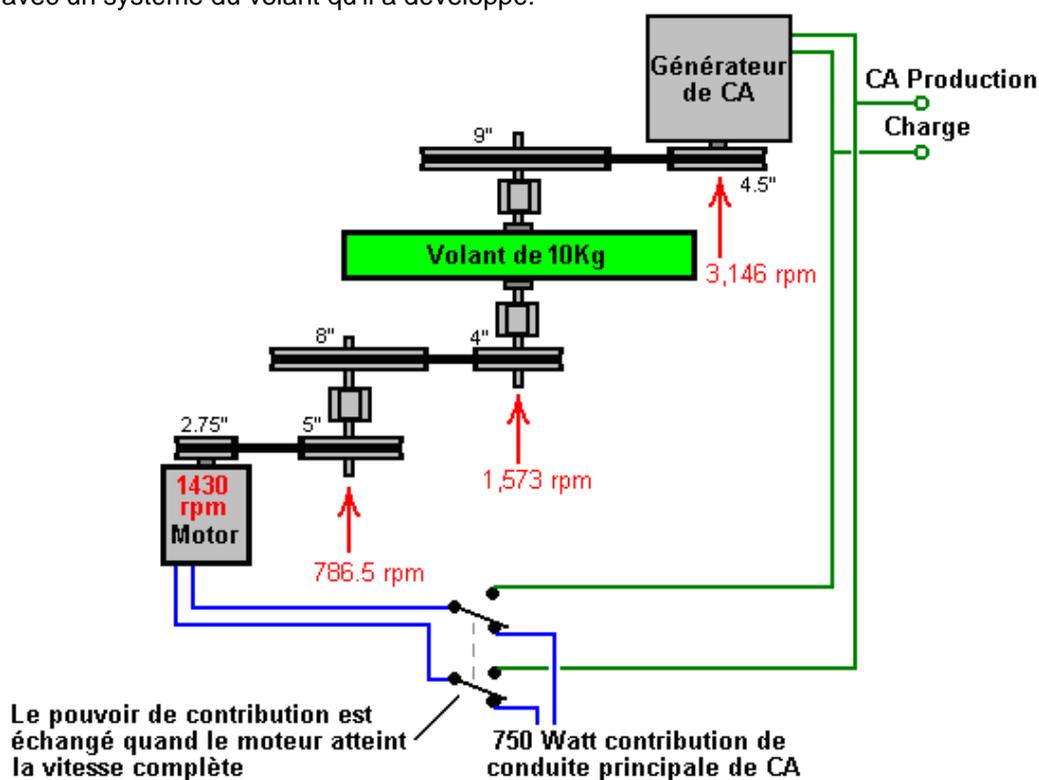
Les quatre tubes attachés au revers du disque sont 45 degrés loin des tubes montés sur le front du disque. Chaque tube est attaché solidement dans l'endroit avec les courroies qui traversent le disque et sont protégées sur le côté lointain. Les tubes peuvent aussi être collés dans l'endroit pour davantage renforcer l'attachement. Ces huit tubes donnent un impact déséquilibré pour tous 45 degrés de rotation. Si deux de ces disques sont attachés à un puits de rotor commun, donc le deuxième disque peut être placé 22.5 degrés autour du premier. Cet arrangement donne un impact déséquilibré pour tous 22.5 degrés de rotation. Si trois disques ont été placés sur un puits de rotor commun et placés uniformément, donc il y aurait un impact déséquilibré tous 15 degrés de rotation, qui est 24 impacts par rotation. Un arrangement de deux disques pourrait y ressembler :



Si le rotor tourne bien, donc il vaudrait en attachant une série d'aimants aux disques, en étant prudent de garder chaque disque tout à fait équilibré. Un ou plusieurs rouleaux de-base-aériens peuvent alors être utilisés pour déterminer si le courant peut être tiré de l'artifice sans arrêter la rotation. Les rouleaux ne devraient pas avoir un coeur magnétique comme cela provoquerait un commandant traînant sur la rotation si le courant était tiré ou non.



Le Système de Chas Campbell. Récemment, M. Chas Campbell d'Australie a démontré le gain du pouvoir électrique avec un système du volant qu'il a développé:



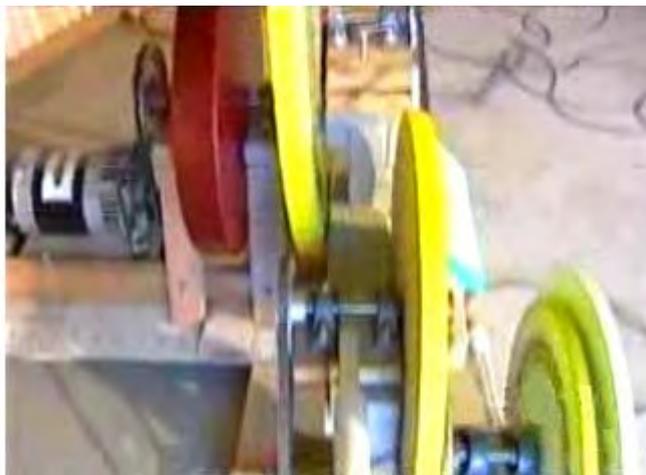
Mais ce que ce diagramme ne montre pas, est que deux que les ceintures de la promenade sont laissées avec ralentissement excessif. Cela cause une série rapide de secousses dans la promenade entre le moteur des principaux et le volant. Ceux-ci se produisent si rapidement qu'ils ne paraissent pas notable quand regarder le fonctionnement du système. Cependant, ce ruisseau de très courtes pulsations dans la chaîne de la promenade, produit un montant considérable d'énergie de l'excès sorti du champ gravitationnel. Chas a maintenant confirmé l'énergie en excès en obtenir le volant jusqu'à vitesse et changeant l'entrée du moteur de la promenade au générateur de la production alors. Le résultat est un système auto - propulsé capable de courir des charges extra.

Laissez-moi expliquer le système total. Un moteur des principaux de capacité de 750 watts (1 cheval-vapeur) est utilisé pour conduire une série de ceintures et poulies qui forment un équipement train qui produit sur deux fois le rotational hâtez-vous à l'arbre d'un générateur électrique. L'intrigant chose au sujet de ce système est ce plus grand pouvoir électrique peut être sorti du générateur de la production que paraît être sorti de la promenade de l'entrée au moteur. Comment est-ce que ce peut être? Bien, la théorie de la gravité de Mr Tseung explique que si une pulsation d'énergie est appliquée à un volant, alors pendant l'instant de cette pulsation, l'égal de l'énergie en excès à $2mgr$ est nourri dans le volant où "m" est la masse (poids) du volant, "g" est la constante gravitationnelle et "r" est le rayon du centre de masse du volant, c'est, la distance de l'essieu au point à que le poids de la roue paraît agir. Si tout du poids du volant sont au bord de la roue, le "r" serait le rayon de la roue lui-même.

Cela veut dire que si le volant (lequel est rouge dans les photographies suivantes) est conduit doucement à vitesse constante, alors il n'y a aucun gain d'énergie. Cependant, si la promenade n'est pas lisse, alors l'énergie en excès est sortie du champ gravitationnel. Cette énergie augmente comme le diamètre des augmentations du volant. Il augmente aussi comme le poids des augmentations du volant. Il augmente aussi si le poids du volant a concentré comme dehors vers le bord du volant loin comme est possible. Il augmente aussi, le plus rapide les impulsions sont appliquées au système.

Pourtant, Jacob Byzehr montre qu'un autre mécanisme entre du jeu même si toutes les ceintures sont correctement tensioned. L'effet est provoqué par l'accélération intérieure perpétuelle de la matière du volant en raison du fait qu'il tourne dans une position fixée. Il l'appelle comme étant 'la règle d'épaule d'Archimedes qui n'est pas quelque chose avec laquelle je suis familier. Le point important est que le système de Chas Campbell est actionné de soi et peut le pouvoir d'autre équipement.

Maintenant jetez un coup d'oeil sur la construction que Chas a utilisé:

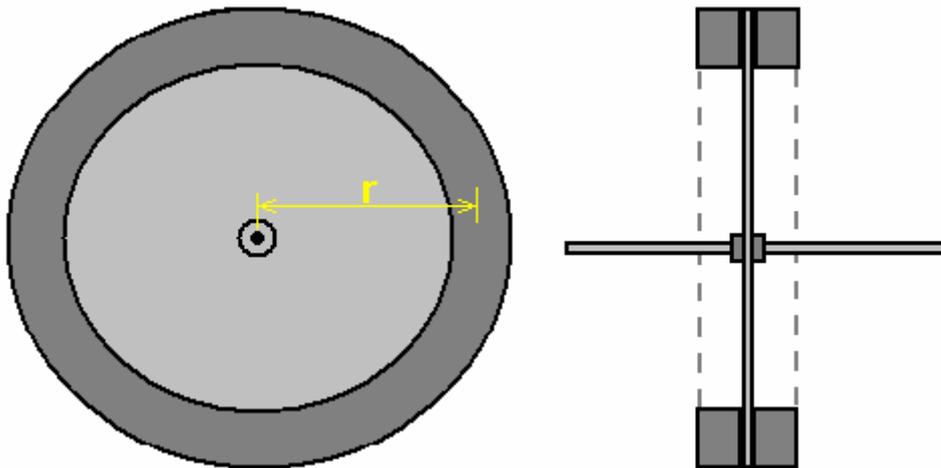


Vous avis qui pas seul fait il a un volant lourd d'une dimension juste, mais qu'il y a trois ou quatre autres grands disques du diamètre montés où ils tournent aussi aux vitesses intermédiaires de rotation. Pendant que ces disques n'ont pas bien pu être placés là comme volants, néanmoins, ils agissent comme volants, et chacun d'eux contribuera au gain libre d'énergie du système dans son ensemble.

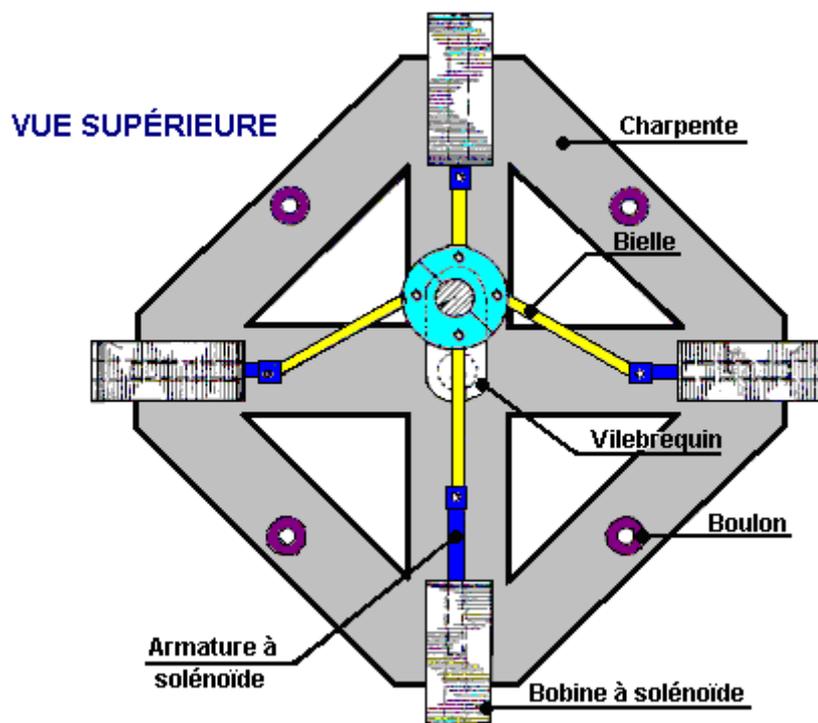
Si le moteur de la promenade était un moteur CC qui est battu par une provision du pouvoir spéciale délibérément, alors est possible que l'effet soit plus grand même. Ce n'est pas clair si la promenade irrégulière qui fait ce système travaille si bien est dû au chemin que le moteur des principaux travaille, ou offenser le glissement dans les ceintures de la promenade. La ligne inférieure est ce Chas le système '

produit l'énergie en excès, et bien que ce soit par aucuns moyens évident à tout le monde, cette énergie de l'excès est sortie de gravité. À ce temps, une des vidéos de Chas qui opère son appareil peut être vue à: http://www.youtube.com/watch?v=8QD2Whs_LxA.

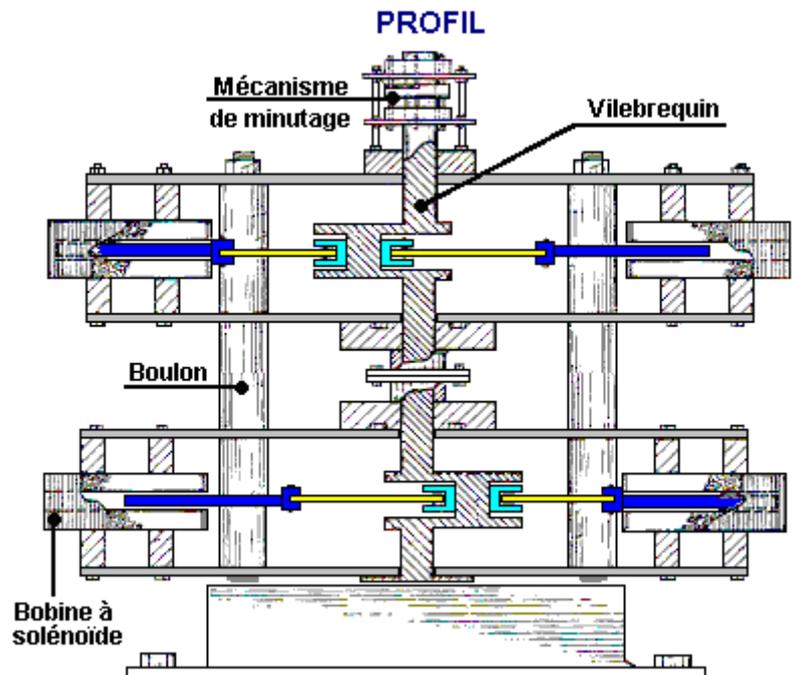
Ok, donc ce qui est les exigences pour un système efficace? Premièrement, là a besoin d'être un volant convenable avec comme grand un diamètre comme est pratique, dites 4 pieds ou 1.2 mètres. La majorité vaste du poids a besoin d'être près du bord. La construction a besoin d'être robuste et se procurer comme idéalement, le taux de rotation sera haut, et bien sûr, la roue a besoin d'être à angles droits à l'essieu sur qui il tourne et a centré sur l'essieu exactement:



Ensuite, vous avez besoin d'une promenade du moteur qui donne un rapide a battu promenade à l'arbre. Ce pourrait être un de beaucoup de types différents. Par exemple, le dessin du moteur original de Ben Teal où les contacts de la mécanique très simples propulsent des solénoïdes simples qui opèrent un vilebrequin conventionnel avec les bielles normales:

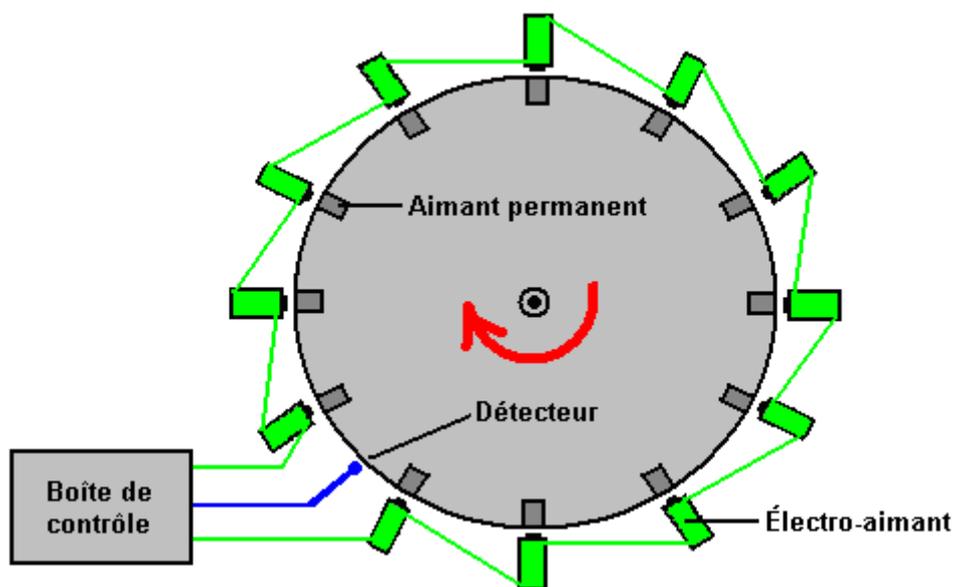


Ce style de moteur est simple à construction et toujours très puissant. Il satisfait aussi à l'exigence pour les impulsions rapidement répétées à l'essieu du volant. Le pouvoir du moteur peut être augmenté à tout niveau nécessaire en empilant le solénoïde supplémentaire pose en couches le long de la longueur du vilebrequin :



Ce style d'apparences du moteur très simple et son opération est très simple en effet, mais c'est surprenant comment puissant la résultant promenade est, et c'est candidat très défini pour un gravitic libre sérieux appareil d'énergie malgré sa simplicité.

Un système de la promenade convenable alternatif pourrait être produit en utilisant le même style d'aimant permanent et promenade de l'électro-aimant utilisé par l'Adams moteur où les électro-aimant ont placé juste clair du bord du disque du rotor est battu fournir une impulsion à l'arbre de la promenade, dans le cas montré dessous, chaque 30 degrés de rotation de l'arbre.

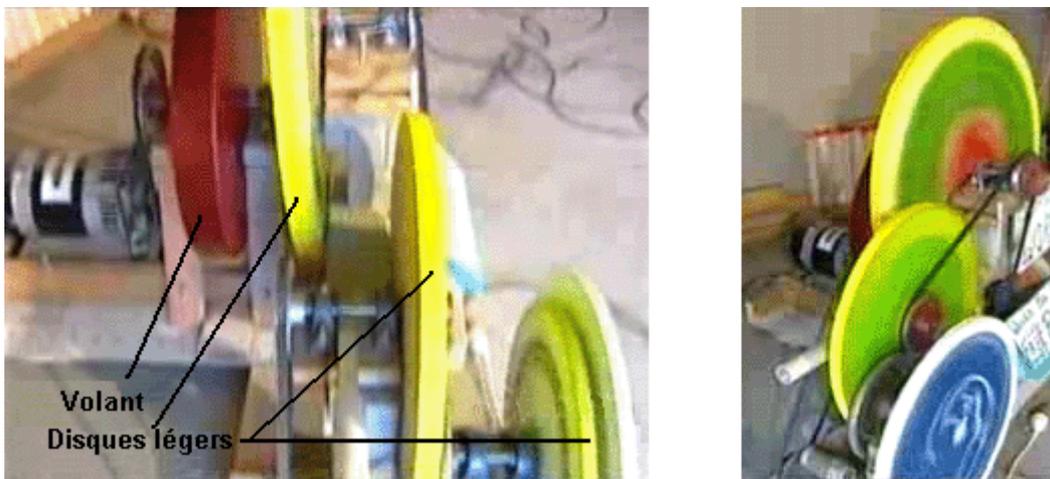


Ici, la sonde produit un signal celui-là des aimants permanents enfoncés dans les laissez-passer du rotor il chaque fois. L'ensemble de circuits de la boîte du contrôle autorise ajustement du temps entre l'arrivée du signal de la sonde et la génération d'une pulsation de la promenade puissante aux électro-aimant, pousser le rotor dans sa rotation en avant. La boîte du contrôle peut fournir aussi aussi le contrôle sur la durée de la pulsation, afin que l'opération peut être complètement contrôlée et régler pour opération optimum.

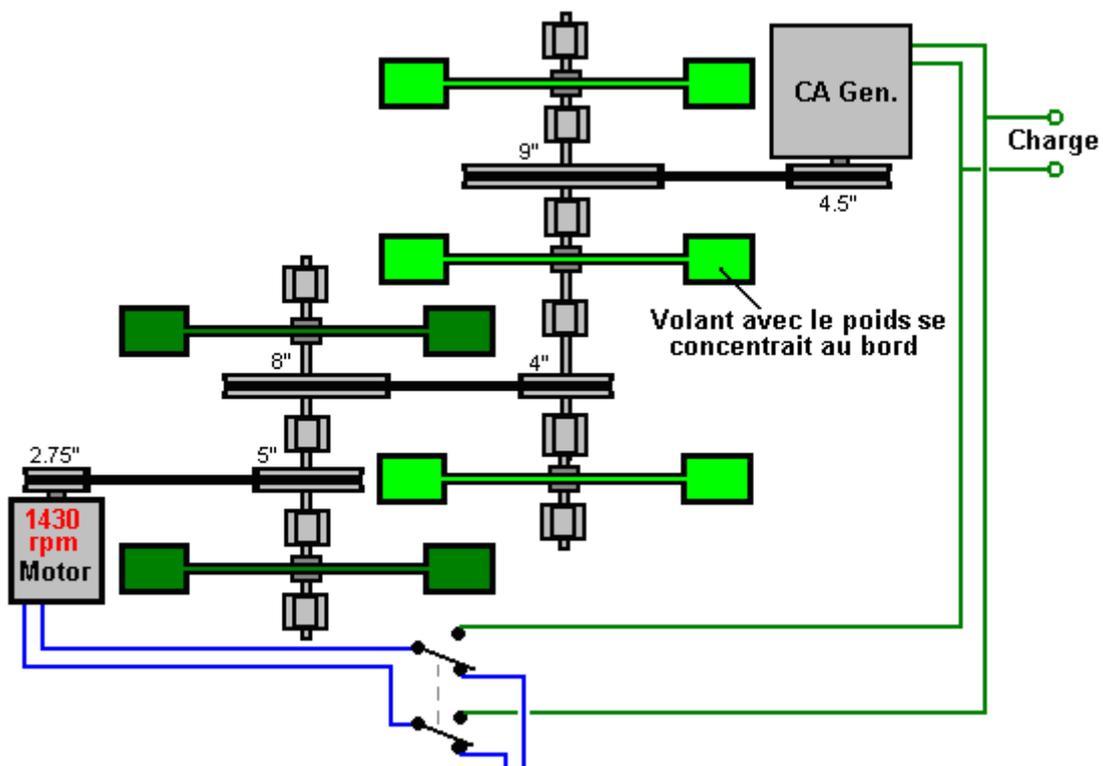
Tout moteur CC ordinaire conduit par un moteur CC de bas taux "contrôleur de la vitesse" travaillerait aussi dans cette situation, comme il produira un ruisseau d'impulsions qui sont transmises au volant. L'arbre du volant veut, bien sûr, soit associé à un alternateur automobile pour génération d'une basse production du voltage, ou ou bien un générateur du voltage des principaux. Il devrait être accentué qu'avoir plusieurs volants comme partie de l'engrenage de la promenade, comme Chas Campbell fait, est une façon de particulièrement effective qui mène l'énergie gravitationnelle en excès. La partie de la production électrique peut être utilisée pour fournir une provision du pouvoir se stabilisée pour opérer la promenade pour le volant.

C'est possible de faire du Chas Campbell arrangement une construction plus compacte en réduire la dimension du volant et introduisant plus qu'un volant dans le dessin. C'est parfaitement possible d'avoir plus qu'un volant sur un arbre de l'essieu seul. La construction des volants peut être effective si un disque de l'acier central est utilisé et deux cols du rôle principal du jet sont attachés au bord sur les deux côtés du disque du tissu. Cela produit un volant qui est aussi bon marché et efficace que peut être fait commodément.

Bien qu'il ne soit pas montré sur le diagramme montré au-dessus, Chas utilise des disques supplémentaires. Ce ne sont pas particulièrement lourds, mais ils auront quelque effet du volant. Idéalement, ces disques devraient être renforcés et poids considérable donné afin qu'ils contribuent au gain du pouvoir total de l'appareil substantiellement. C'est cela qui Chas ' présentes apparences de la construction comme:

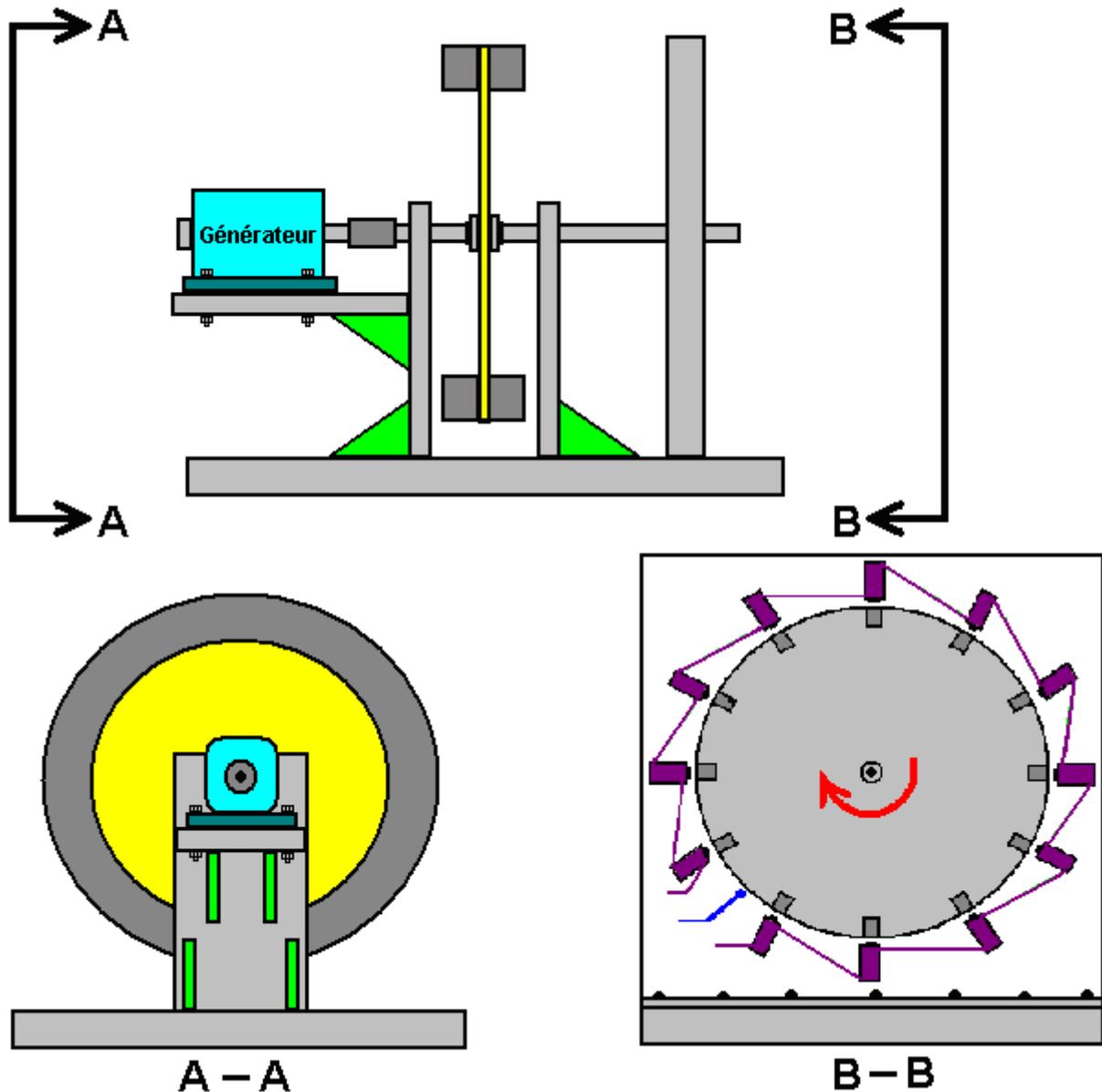


Une construction alternative possible peut être:

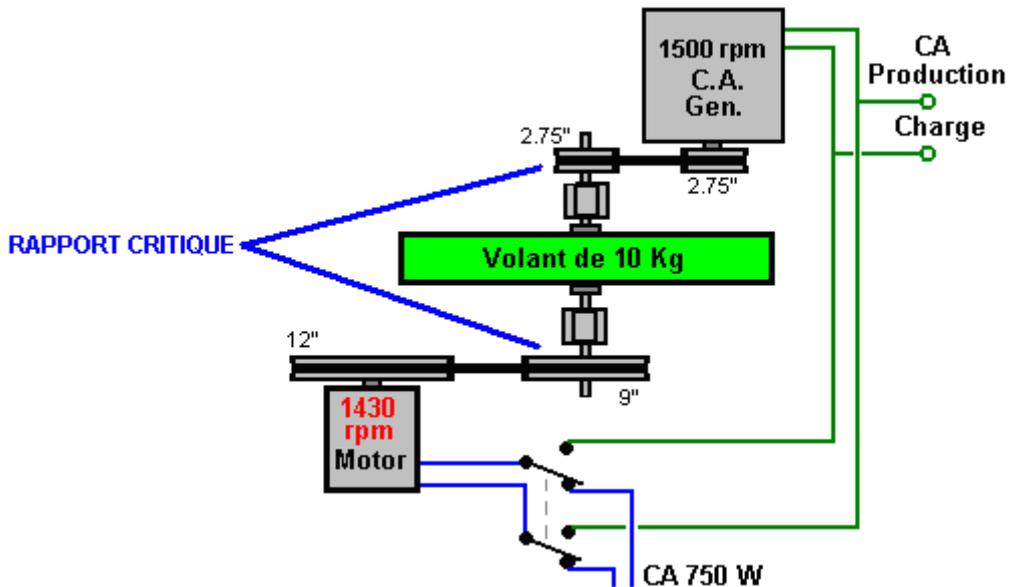


Ici, il y a cinq volants lourds montés sur deux essieux forts lourdement supportés, et pendant que les deux montrés dans vert sombre tournent à demi la vitesse de l'autre trois seulement, le gain d'énergie sera égal pour chaque volant comme chacun reçoit le même train de pulsations de la promenade.

Les impulsions de la promenade peuvent être d'un moteur CC nourri avec les pulsations électriques, peut-être par un niveau "CC moteur vitesse contrôleur" ou utiliser des pulsations électriques pour conduire une série d'aimants permanents a espacé dehors autour du bord d'un rotor circulaire. Dans cet exemple, la génération électrique peut être par un générateur commercial standard, ou il peut être produit en utilisant l'électro-aimant bobines impérieuses conduire et capturer l'énergie électrique alternativement. Les expositions du croquis suivantes un arrangement possible pour ce concept:



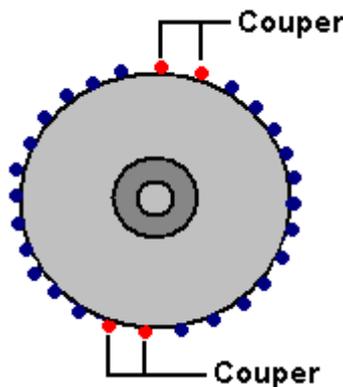
Jacob Byzehr. En 1998, Jacob a logé une application brevetée pour un design du type montré par Chas Campbell. Jacob a analysé l'opération et il attire l'attention à un facteur de design clé :



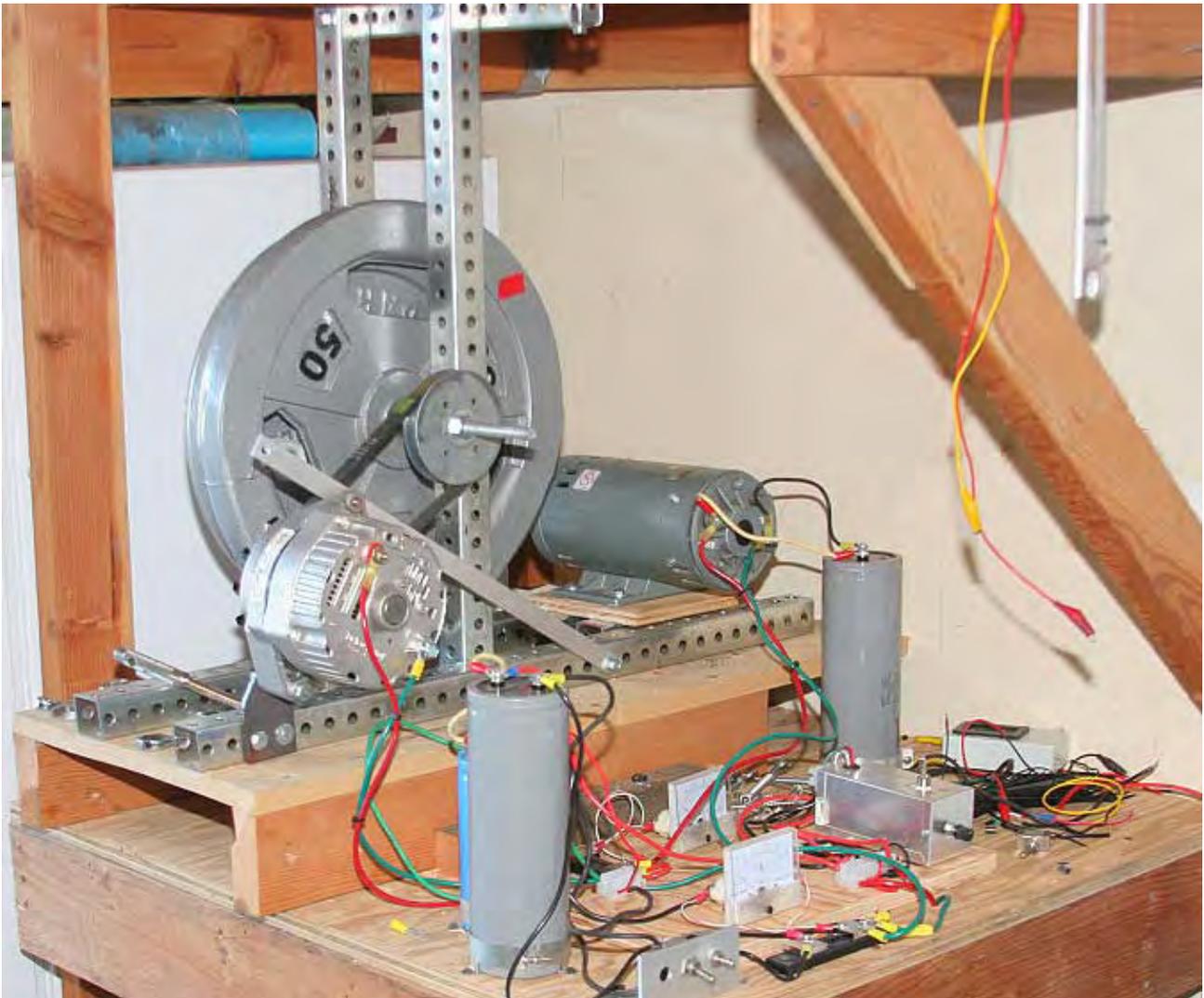
Jacob déclare qu'une caractéristique très importante pour la haute performance avec un système de cette sorte est le rapport des diamètres de la conduite et des poulies de décollage sur le puits qui contient le volant, surtout avec les systèmes où le volant tourne à la grande vitesse. La poulie de conduite doit être trois ou quatre fois plus grandes que la poulie de décollage de pouvoir. En Utilisant le moteur de 1430 tr-min de Chas et un générateur de 1500 tr-min communément disponible, le 12:9 augmente au puits du volant donne une vitesse de générateur satisfaisante en fournissant un 3.27 rapport entre le diamètre de 9 pouces en conduisant la poulie et la 2.75" poulie de décollage de pouvoir de diamètre. Si un générateur qui a été conçu à l'utilisation de générateur de vent et qui a c'est la puissance de sortie maximale à juste 600 tr-min est utilisé, donc un encore meilleur rapport de diamètre de poulie peut être accompli.

Ted Ewert. Ted est monté avec une méthode très intelligente, bon marché et simple d'obtenir un a battu volant. Il a pris un CC standard moteur électrique et le modifié très simplement. Il a ouvert le moteur et a trouvé qu'il a 28 bobines et deux brosses. Il a coupé les rapports à deux bobines adjacentes alors. Comme là deux brosses sont, cela produit deux pulsations par rotation. Il a sélectionné les deux bobines en face de ses rapports de la coupe alors directement et en a coupé deux plus côte à côte là. Cela donne quatre pulsations par révolution.

L'arrangement est maintenant, bobines 1 à 12 suivi. Les bobines 13 et 14 hors circuit. Les bobines 15 à 26 suivi et bobines 27 et 28 hors circuit. Cela donne douze bobines connectées, suivies par deux bobines déconnectées, suivies par douze bobines connectées, suivies par deux bobines déconnectées,:



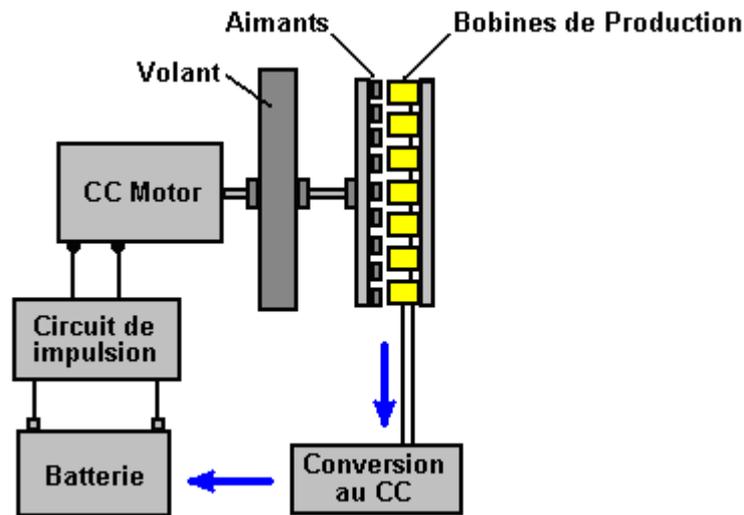
Le moteur de Ted, conduire une 100 livre (45 Kg) le volant est montré ici:



Le Volant Impulsion de John Bedini. Le Chas le système Campbell n'est pas un cas isolé. Sur page 19 du livre "Génération D'énergie Libre - Circuits et Schematics" John Bedini montre un diagramme d'un moteur/ générateur qu'il a eu la course pour trois années de façon continue en gardant sa propre batterie chargé complètement.

Au site web de John <http://www.icehouse.net/john34/bedinibearden.html> approximativement deux troisième du chemin en bas la page, il y a une image noir et blanc d'une très grande version de la construction de ce moteur. La chose importante au sujet de ce moteur est qu'il est conduit par pulsations électriques qui appliquent un ruisseau continu de courtes pulsations de la promenade au volant. Cela extrait un ruisseau stable d'énergie continue sorti dehors du champ gravitationnel, assez charger la batterie impérieuse et garder la course du moteur. La grande version construite par Jim Watson avait une production du pouvoir en excès de beaucoup de kilowatts, dû à la très grande dimension et poids de son volant.

La stratégie totale pour ceci est montrée ici:



C'est aussi possible que le moteur de Joseph Newman gagne l'énergie supplémentaire de son grand poids physique de quelques 90 kilogrammes conduit par un ruisseau continu de pulsations. Toute roue ou assemblée du rotor qui sont conduites avec une série de pulsations mécaniques, devrait bénéficier d'avoir un volant sérieux attaché à l'arbre, ou ou bien, le bord externe du rotor. Les ingénieurs considèrent cet effet d'un volant sur un système irrégulier est aplanir les irrégularités dans la rotation. C'est correct comme un volant faites que, mais la gravité de Lawrence Tseung "rôle principal dehors" la théorie indique que ces pulsations irrégulières ajoutent aussi l'énergie au système.

Le Générateur de jet-d'eau de James Hardy. Comme décrit dans plus de détail dans Chapitre 2 et Chapitre 8, il y a un appareil très simple basé sur une pompe à eau puissante. Dans ce système, une petite quantité d'eau est pompée autour de façon continue, dans le même style général comme une fontaine ornementale. La différence ici est qu'un haut jet de la vitesse d'eau est produit et a dirigé à une roue de la turbine très simple comme montré ici:



Les petits disques sont attachés à la roue à intervalles largement espacés autour c'est bord. Le jet de l'eau frappe ceux-ci et applique une impulsion à la roue, en le conduisant autour, mais aussi énergie supplémentaire additionneuse à travers ces impulsions.

La roue hydraulique a associé à un générateur électrique standard par poulies et V-ceintures. Le système a commencé à utiliser les principaux fournisseurs et alors quand il court à toute vitesse, la provision électrique pour la pompe est changée partout des principaux à la production de lui est propre générateur. C'est exactement le même comme Chas Campbell fait avec son a battu le volant et les deux systèmes sont capables de propulser matériel électrique standard supplémentaire projeté pour usage des principaux.

Le volant de Chas Campbell, le volant de John Bedini et cette eau voyagent en avion générateur tout démontez très clairement cette énergie de l'environnement est disponible pour nous pour utiliser n'importe quand aisément nous choisissons de faire donc. Tout qui sont nécessaires sont pour nous pour construire un de ces appareils.

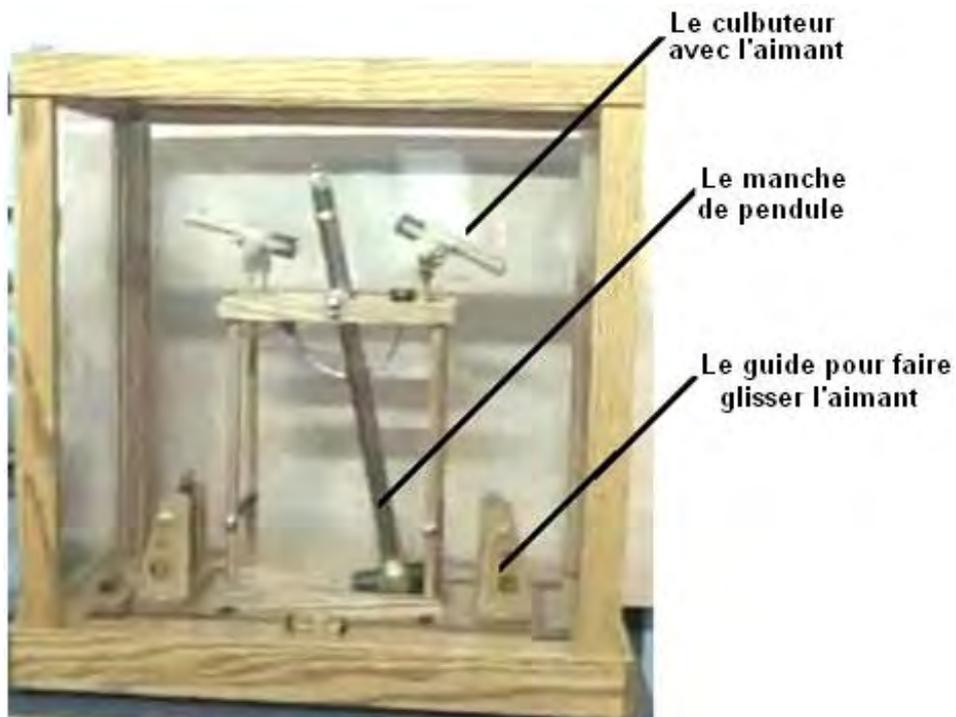
Le Pendule de l'Aimant. À présent, il y a un court clip vidéo sur YouTube, en montrant un pendule qui a couru sans aide pour deux années: <http://www.youtube.com/watch?v=SZjNbjhxgt4> et lequel utilise gravité et magnétisme pour continuer à aller. L'appareil est installé dans un cas avec les côtés transparents:



Le pendule lui-même apparences plutôt comme un marteau à deux mains dû à lui est arbre rigide et les aimants supplémentaires montés sur le poids. Les expositions de l'image précitées le pendule à la fin de lui est balancez à droite et l'image en dessous, dans lui la place du balancement de la main gauche extrême est:



Lequel indique que le balancement couvre une assez courte distance. Monté près le sommet du pendule, il y a deux bras pivotés qui regardent tout à fait comme microphones, dû à avoir des grands aimants monté sur leurs fins intimes:



L'appareil opère comme ceci: Le pendule balance à droite et comme il fait donc, il élève un aimant attaché à l'arbre du pendule par un bras de l'argent courbé:



Vraisemblablement, le bras a courbé pour éviter les complications de construction au pendule pivotez qui serait causé par un bras de l'installation droit a attaché à l'arbre du pendule. L'aimant du soulèvement a attaché aux poussées du pendule la fin de l'aimant du bras de la bascule vers le haut bien qu'il ne vienne pas près de lui.

Le bras de la bascule est utilisé élever et baisser une plaque qui a un aimant est monté dans lui. Le relèvement et baisser est accompli en ayant deux cordons attaché à la fin du bras de la bascule et leurs autres fins attachée aux deux coins supérieurs de la plaque en mouvement:



La plaque glisse dans deux fentes dans le logement du support et le mouvement de la plaque est relativement petit:



L'inclinaison en haut des gouttes du bras du levier la plaque en bas comme le pendule la plaque approche. Cela introduit un freinant effet aimanté où quelques-uns de la vitesse du poids du pendule est entreposé dans les champs aimantés opposants des aimants du pendule et l'aimant de la plaque. Cela freine le mouvement du pendule et lui donne une poussée aimantée sur son en face de balancement, le soutenir balance le jour après jour après jour.

C'est un arrangement intelligent et l'appareil sur exposition a été construit à un très haut niveau de construction. Il ne paraît pas avoir tout enregistrement d'énergie supplémentaire fermé, mais paraît assez possible ces bobines de l'air - coeur pourraient être utilisées le long de la trajectoire du balancement pour produire le pouvoir électrique. L'arrangement paraît donc près du chargeur de la batterie du pendule de John Bedini que ce peut être bien possible d'utiliser un pendule de ce type pour charger des batteries de même que John fait.

Pendant que cela ressemble à un appareil très simple, c'est très possible qu'il exige l'ajustement exact de la longueur du levier arme, l'intervalle aimanté classe selon la grosseur par rapport à la force des aimants, etc.,

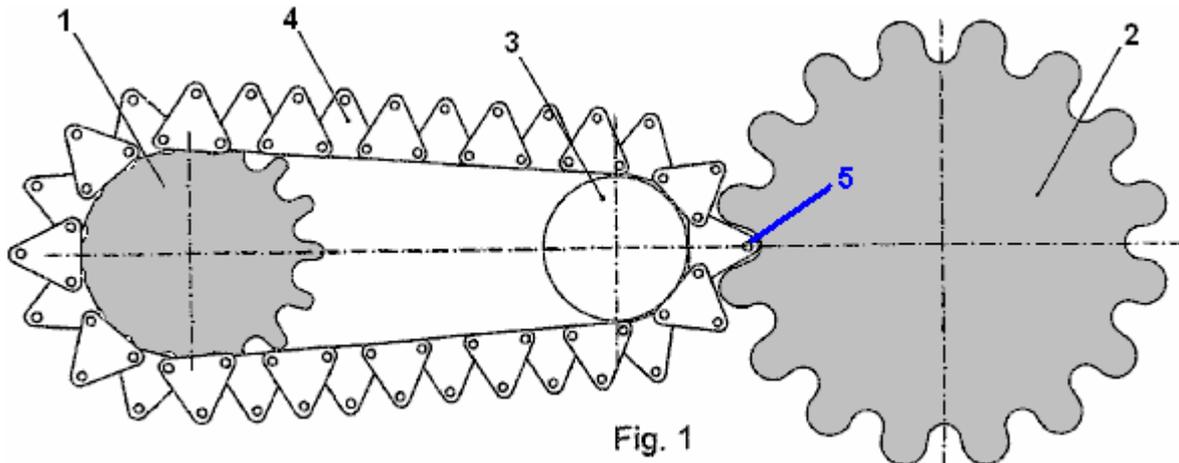
etc. Les petits ajustements répétés sont eus besoin d'obtenir l'appareil opérer doucement et soutenir le balancement du pendule probablement. Tout compte fait pourtant, c'est un appareil très intéressant.

Jerzy Zbikowski. Nous venons maintenant à un artifice que j'aimerais décrire comme "impossible", mais à contrecœur, je ne peux pas vraiment le faire. Sur la surface, cet artifice a chaque apparence d'être impossible et encore il a été mesuré dans un laboratoire comme étant 147 % efficaces. Peut-être les mesures de laboratoire sont incorrectes, pourtant, il semble y avoir très petite possibilité pour l'erreur de mesure comme l'artifice est si fondamentalement simple. Mon problème est que si les résultats sont à 100 % vrais, qui est nettement possible, ensuite une série d'entre ceux-ci a pris des dispositions dans un cercle, chaque conduite du suivant, il créerait un artifice de force de soi et je ne peux pas expliquer d'où le pouvoir de conduite viendrait. Je peux comprendre presque chaque autre artifice dans cet eBook, mais celui-ci me fait déconcerter. Comme je n'ai pas de base pour prétendre être un génie, je partage les informations ici et je vous permettrai de décider s'il peut travailler comme le brevet réclame qu'il fait.

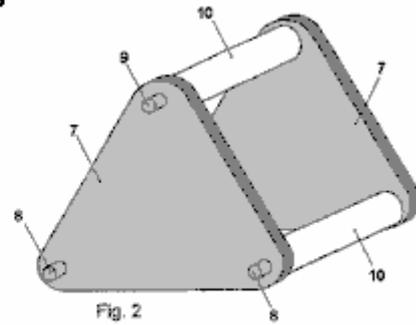
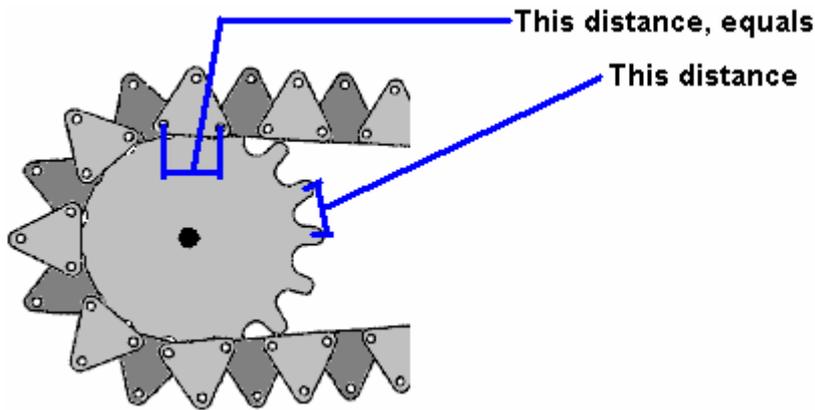
Le brevet en question est le regard très innocent les Etats-Unis 7,780,559 entitlé "la Transmission de Chaîne" qui innocemment déclare que c'est un système de chaîne simple pour faire tourner un grand pignon au même taux qu'un pignon plus petit, conduisant et indiscutablement, qui est exactement qu'il fait. À ce point, mon entraînement d'Ingénierie monte et dit "sûr, mais l'efficacité mécanique générale sera moins de 100 % et pendant que le plus grand pignon tourne vraiment au même taux, il fera pour l'instant moins puissamment et vous avez exactement le même effet que la conduite du deuxième puits avec un petit pignon qui y fait verrouiller un grand pignon.

Le seul problème avec cela est que la mise à l'essai a l'air de montrer que ce n'est pas le cas et en fait, (sans doute en raison du plus grand bras de levier du plus grand rayon de pignon) l'arrangement a une puissance de sortie qui a été mesurée dans le prototype comme étant à 47 % plus grand que le pouvoir de contribution. Bien, ainsi comment travaille-t-il ?

Dans le diagramme montré ici, un petit diamètre en conduisant la roue s'est taché "1" a exactement le même nombre de dents que la beaucoup plus grande roue conduite s'est tachée "2". Comme ils sont reliés par une chaîne, ces deux roues tournent à exactement le même taux, c'est-à-dire les révolutions par minute sont exactement le même pour chacune de ces deux roues.



La voie que la chaîne réussit à pousser les plus grandes dents de la grande roue est en ayant le rouleau de conduite "5" levée par un lien triangulaire "4" pour qu'il ait le même terrain rotationnel que les dents sur la plus grande roue.



One chain link

Ma réaction immédiate à cela est de dire que comme le triangulaire lèche dans la chaîne de trajet ont une base un peu plus étroite que leur hauteur, que cela fera le rouleau de conduite "5" avoir un trajet moins puissant que la roue de conduite "1". Mais si les mesures de laboratoire faites sur le prototype sont correctes, donc cet effet de bras de niveau augmenté n'est pas suffisant de surmonter les augmentations provoquées par le rayon augmenté de la plus grande roue. Les mesures de laboratoire ont été faites au laboratoire diplômé de l'Institut de Machines Électriques et de Trajets de l'Université Technique de Wrocław, la Pologne. Une présentation vidéo dans le polonais peut être vue à <http://www.focus.pl/video/film/perpetuum-mobile/> Il est difficile de voir comment ce trajet de chaîne pourrait être COP > 1 mais il a l'avantage que quelqu'un avec de bonnes adresses de construction mécanique peut l'évaluer sans le besoin pour n'importe quelle connaissance d'électronique.



Les Effets gravitationnels. Nous sommes tous les familiar avec les effets de gravité. Si vous faites tomber quelque chose, il tombe vers le bas. Les ingénieurs et scientifiques sont de l'opinion que le travail utile ne peut pas être exécuté sur une base continue de gravité habituellement, comme, ils signalent, quand un poids tombe et convertis c'est "énergie potentielle" dans travail utile, vous avez pour mettre dans alors en même temps que beaucoup de travail soulever encore le poids à son point de départ. Pendant que cela paraît être une analyse saine de la situation, ce n'est pas réellement vrai.

Quelque demande des gens qu'un appareil gravité - propulsé est impossible parce que, ils disent que ce serait un "mouvement perpétuel" machine, et ils disent, le mouvement perpétuel est impossible. Dans fait réel, le mouvement perpétuel n'est pas impossible comme la discussion sur lui être impossible est basé sur calculs qui supposent que l'objet en question est partie d'un "fermé" système, pendant que dans réalité, c'est très improbable que tout système dans l'univers est réellement un "fermé" système, depuis que tout est

immergé dans une mer massive d'énergie appelée le "zéro point champ d'énergie." Mais que de côté, laissez-nous examiner la situation réelle.

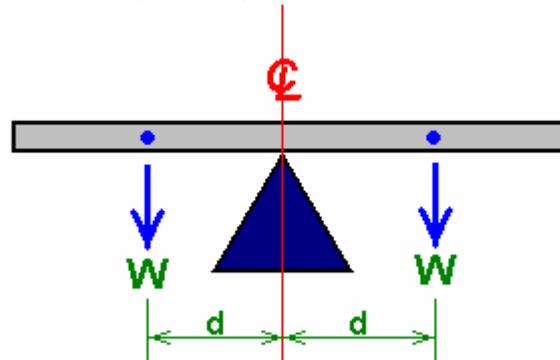
Johann Bessler a fait une roue de la gravité complètement active en 1712. Une 300 livre (136 Kg) roue qu'il a démontré le levage un poids de 70 livres à travers une distance de 80 pieds, démontrer un pouvoir en excès de livres de 5,600 pieds. Étant donné le bas niveau de technologie à ce temps, là paraîtrait être très petite étendue pour cette démonstration pour être une feinte. Si c'était une feinte, alors la feinte elle-même aurait été un exploit le plus impressionnant.

Cependant, Bessler a agi comme la plupart des inventeurs de la même façon, et a demandé que quelqu'un doive le payer un très grand montant d'argent pour le secret de comme sa roue de la gravité a travaillé. Dans commun avec le présent jour, il y avait aucuns preneurs et Bessler ont apporté les détails de son dessin à la tombe avec lui. Pas exactement une situation idéale pour le reste de nous.

Cependant, la discussion principale contre la possibilité d'une roue de la gravité active est l'idée qui comme la gravité paraît exercer une force directe dans la direction du monde, il ne peut pas être utilisé pour exécuter tout travail utile par conséquent, particulièrement depuis l'efficacité de tout appareil moins que 100% sera.

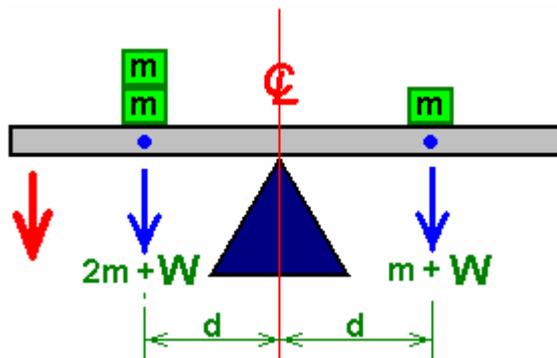
Pendant qu'il est consenti certainement que l'efficacité de toute roue sera moins que 100% comme frottement sera un facteur précisément, il ne suit pas nécessairement qu'une roue de la gravité prospère ne peut pas être construite. Laissez-nous appliquer un petit bon sens au problème et voyez quels résultats.

Si nous avons un voyez a vu arrangement où l'appareil est équilibré exactement, avec la même longueur d'une planche forte sur chaque latéral du point du pivot, comme ceci, :



Il équilibre parce que le poids de la planche ("W") à gauche du point du support essaie de faire la planche pencher partout dans un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction, pendant qu'exactly le même poids ("W") essaie de le pencher partout dans un comme les aiguilles d'une montre direction. Les deux forces de la rotation sont d chronomètre W et comme ils égalent exactement, la planche ne déplace pas.

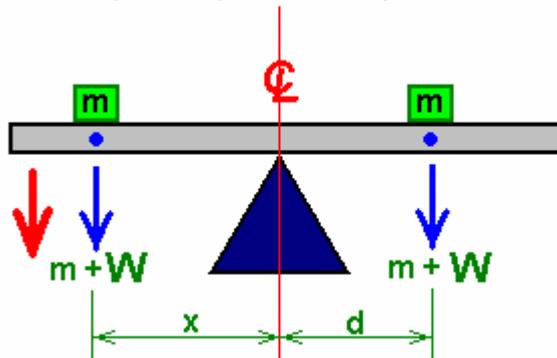
La force de la rotation (d chronomètre W) est appelé le "moment de rotation", et si nous changeons l'arrangement en plaçant des poids inégaux sur la planche, alors la poutre renversera dans la direction du côté plus lourd:



Avec ce chargement inégal, la poutre penchera sur le côté de la main gauche, comme indiqué par la flèche rouge. Cela paraît comme une chose très simple, mais c'est un fait très important. Laissez-moi signaler ce qui se passe ici. Dès que le poids sur un côté du pivot est plus grand que le poids sur l'autre côté (les deux

existence des poids une distance égale du point du pivot), alors la planche lourde commence à déplacer. Pourquoi est-ce qu'il déplace? Parce que la gravité pousse les poids vers le bas.

Un autre point est que la distance du point du pivot est aussi importante. Si les poids ajoutés "m" est égal mais a placé à distances différentes du point du pivot, alors la planche renversera aussi:



C'est parce que le plus grand bras du levier "x" fait la main gauche peser "m" ayez plus d'influence que le poids identique "m" à droite côté de la main.

Vous fait toucher que ces faits sont juste trop simple pour n'importe qui pour ennuyer avec vraiment? Bien, ils forment la base d'appareils qui peuvent fournir le vrai pouvoir pour faire vrai travail, sans besoin pour l'électronique ou les batteries.

Les suggestions suivantes pour les systèmes pratiques sont avancées pour vous pour considérer, et si vous êtes intéressés assez d'épreuve dehors. Cependant, si vous décidez d'essayer de construire n'importe quoi montré ici, s'il vous plaît comprenez que vous faites à votre propre risque si tout à fait. Dans les termes simples, si vous faites tomber un poids lourd sur votre orteil, pendant que les autres gens peuvent être bien compatissants, personne n'est responsable ou responsable pour votre blessure autrement - vous avez besoin d'être plus prudent dans le futur! Laissez-moi l'accentuer encore, ce document est pour les buts des renseignements seulement.



Mikhail Dmitriev. Mikhail est un expérimentateur russe qui a travaillé pendant de nombreuses années en se développant et en évaluant des artifices de force de gravité. Sa persistance a été payante et il a été très réussi. Son travail est montré sur le site Internet de Stirling Allen

http://peswiki.com/index.php/Directory:Mikhail_Dmitriev_Gravity_Wheel où il y a des vidéos et des photographies de plusieurs de ses prototypes. Il est envisagé que de grandes versions qui produisent 6 à 12 kilowatts de pouvoir d'excès deviendront disponibles pour l'achat en 2011. Chacun de ses designs différents est fondé sur le principe de poids faisant partie à une roue et prenant des dispositions pour ces poids être compensés vers l'extérieur en tombant et compensé vers l'intérieur en montant. À cause des différents bras de levier impliqués, qui donne un déséquilibre de force qui fait la roue tourner constamment et si les poids sont d'une taille considérable, donc la rotation est puissante et peut être utilisée pour produire l'énergie électrique.

Pour prendre des dispositions pour ce que les poids sont compensés comme la roue se promène, chaque poids est suspendu sur un bras pivoté :



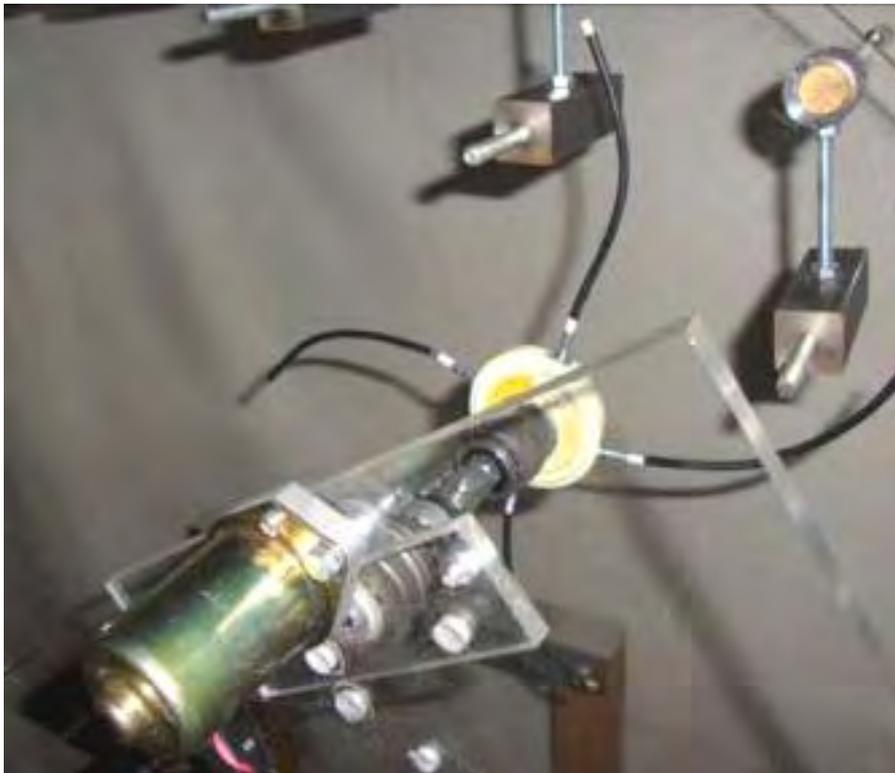
Pour l'artifice d'opérer comme exigé, ce bras de suspension doit être déplacé pour (dire) le droit en tombant et être centré ou détourné vers la droite en montant. Mikhail a voulu utiliser une petite quantité de génération électrique pour le faire arriver, parce que l'énergie fournie par la gravité dans le tournant de la roue emporte loin sur la petite contribution électrique devait faire la roue tourner.

Plusieurs mécanismes pour le faire pour arriver ont été évalués comme vous pouvez voir de la présentation de Stirling. Une méthode doit pousser les bras de levier vers la droite avec un disque tournant simple qui y fait attacher des bras de déflecteur :

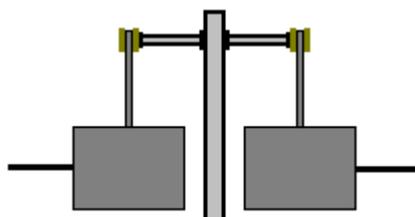


Après être donné la poussée de travers, chaque poids évite le centre jusqu'à ce qu'il atteigne le fond de c'est le voyage. Souvenez-vous s'il vous plaît que pendant que les poids montent ici sont très petits, une grandeur complète travaillant l'artifice aura des poids qui lestent un total de peut-être 130 kilogrammes et les forces impliquées sont alors grandes. La peinture ci-dessus est un peu difficile de distinguer comme le disque tournant est transparent et le soutien en faveur des bras tournants est aussi transparent. Le bras en métal horizontal se trouve présent pour soutenir le comité transparent sur lequel 'rapport' de roue de bras est monté.

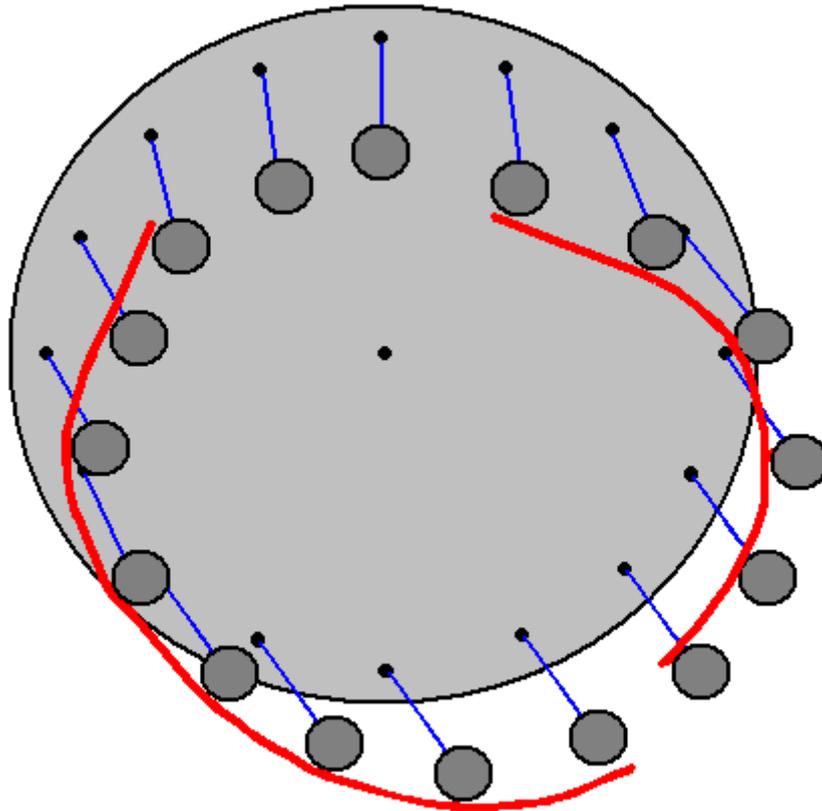
Une méthode alternative doit utiliser un petit moteur qui conduit les bras directement comme montré ici :



Chaque poids est tenu de façon très raide et ainsi quand les presses de bras automobiles contre cela, le bras de levier est montré latéralement sans le poids se dégageant loin du bras automobile. Ces poids de prototype ne sont pas lourds, mais quand une unité travaillant est construite ils auront le poids considérable, ainsi recevoir un arrangement bien équilibré, il pourrait être conseillé d'avoir des poids des deux côtés de la roue pour qu'il n'y ait aucun rejeton la charge axiale placée sur le puits qui soutient la roue :



L'arrangement de Mikhail travaille bien quand il compte sur le mouvement se balançant des poids pour les garder du centre pendant le temps où ils tombent et vous pouvez regarder une vidéo de cet incident. Pourtant, il fait une merveille s'il ne serait pas possible de prendre des dispositions pour ce mouvement sans le besoin pour un moteur, bien que l'utilisation d'un moteur soit une méthode très intelligente et raisonnable pour garantir le pouvoir rotationnel. Peut-être si deux déflecteurs stationnaires ont été utilisés, un pour empêcher les poids d'entrer vers la droite en tombant et un pour les empêcher d'entrer vers la droite en montant, un système réalisable pourrait être créé. Peut-être quelque chose comme cela :



De l'aveu général, les morceaux de déflecteur auraient une forme plus lisse que tiré ici, mais le principe est montré malgré la pauvre qualité du diagramme. Où de lourds poids sont impliqués, chacun aurait besoin d'avoir un rapport de rouleur appuyant entre le poids et le bouclier de déflecteur pour minimiser la friction comme les toboggans de poids devant. Une idée assez semblable fait partie de l'entrée suivante de Dale Simpson.

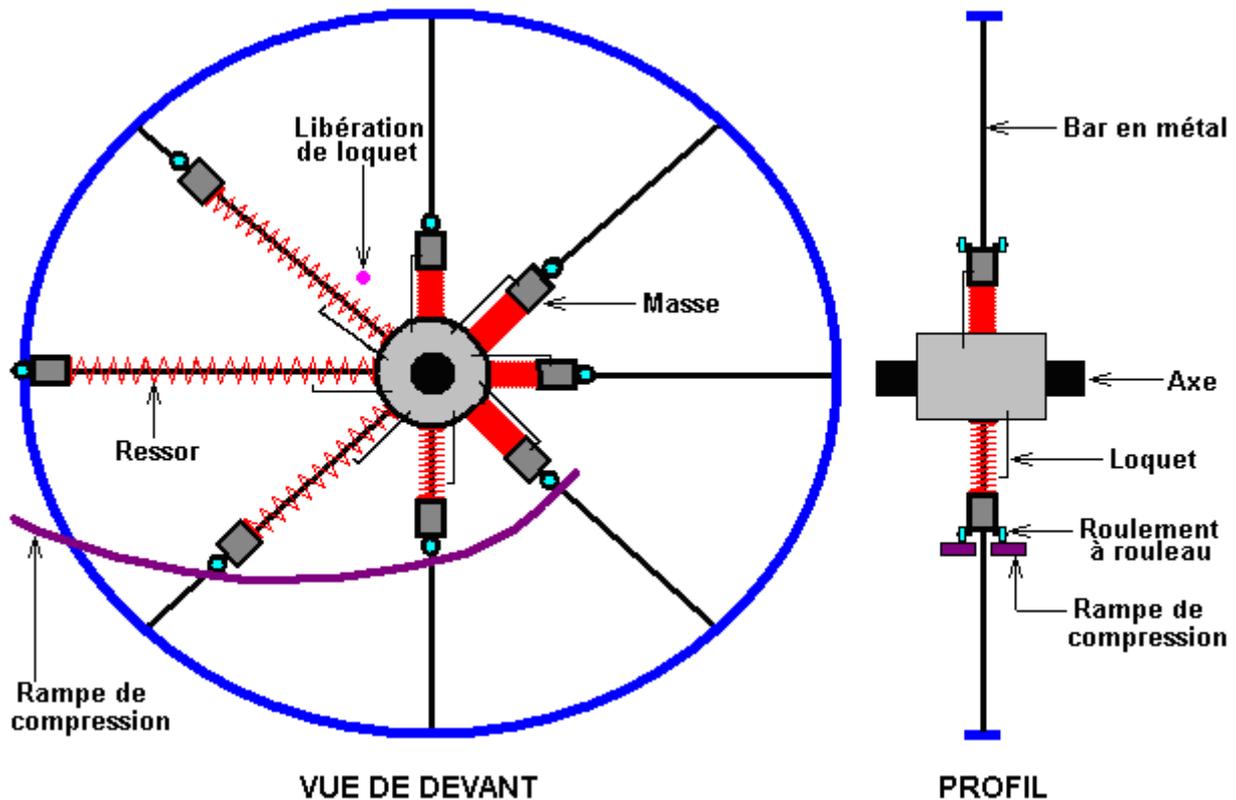


La Dale Simpson Gravité Roue. Le dessin de machines gravité - opérées est une région qui a maintenant été d'intérêt considérable à plusieurs gens pour complètement quelque temps. Le dessin montré qu'ici vient du Dale Simpson de l'USA. Il devrait être accentué que les renseignements suivants sont publiés comme source ouverte, doué au monde et donc il ne peut pas être fait breveter par tout individu ou organisation. La roue du prototype de Dale a un diamètre d'approximativement cinq pieds, l'utilising pèse d'une valeur substantielle. La stratégie totale est créer le moment de rotation en excès en ayant les poids glissez le long de tringles du métal qui rayonnent d'un moyeu central comme les rayons d'une roue de la charrette quelque peu. L'objectif est créer une situation asymétrique où les poids sont plus proches au moyeu quand augmenter, qu'ils sont quand tomber.

La difficulté avec concevoir un système de ce type est imaginer un mécanisme prospère et pratique pour installer les poids vers le moyeu quand ils sont proche le plus bas point dans leur trajectoire elliptique de mouvement. Le dessin de Dale utilise une source et une serrure de sûreté pour aider le contrôle le mouvement de chaque poids. La clef à tout système mécanique de ce type est le choix prudent de

composants et l'ajustement précis du dernier mécanisme assurer que l'opération est comme projeté exactement. C'est fréquemment un problème commun avec beaucoup d'appareils libre d'énergie comme tentatives de la reproduction insouciantes résultent en échec, pas parce que le dessin est à faute, mais parce que le niveau nécessaire de compétence et se soucie dans construction n'a pas été rencontré par la personne qui tente la reproduction.

Est un croquis ici du dessin de Dale:



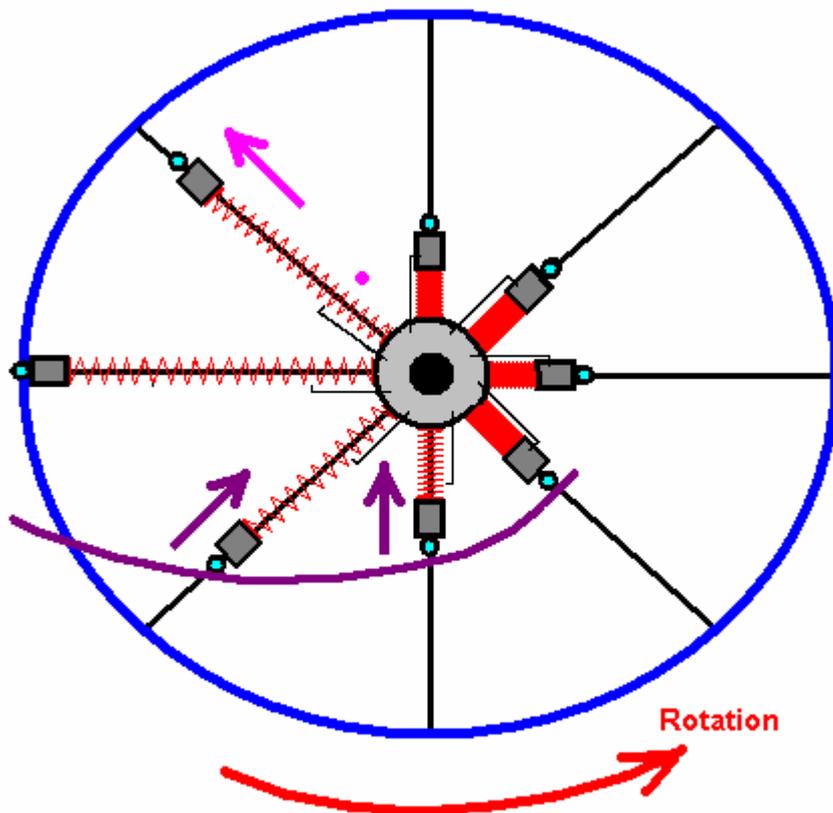
La roue a un bord externe montré dans bleu et un moyeu central montrés dans gris. Rayons du métal montrés dans course du noir dehors du moyeu au bord radialement. Huit rayons sont montrés dans ce diagramme comme ce nombre autorise la plus grande clarté, mais un plus grand nombre serait salutaire probablement quand construire une roue de ce type.

La roue comme montré, tourne dans un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction. Chaque poids, montré dans noir gris, a une paire de portées du rouleau de bas frottement attachée à lui. Il y a aussi une source, montrée dans rouge, entre le poids et le moyeu. Quand un poids arrive à la place de 8 heures, les portées du rouleau contactent une rampe de la compression de la source, montrée dans pourpre. Cette rampe est formée de deux parties, un sur chaque latéral des rayons, fournir une rampe roulante pour chacun des deux portées du rouleau. La rampe est formée dans une courbe qui a un taux constant d'approche vers le moyeu de la roue.

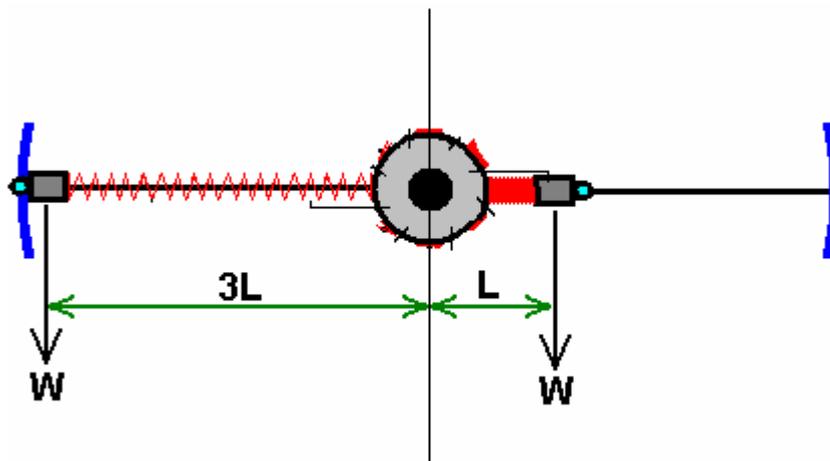
La rampe est placée afin que le printemps est complètement comprimé quand le poids est passé juste le plus bas point dans son voyage. Quand le printemps est complètement comprimé, une serrure de sûreté le tient dans cette place. Cela retient le poids près du moyeu pendant son mouvement montant. Les sources ne sont pas particulièrement puissantes, et devrait être juste fort assez pour être capable de pousser le poids vers le bord de la roue en arrière quand le rayon est à quarante cinq degrés au-dessus l'horizontal. Le "force centrifuge" a causé par la rotation aide le mouvement du printemps les extérieurs du poids à ce point. La poussée du printemps est commencée par l'existence de la serrure de sûreté trébuchée ouvert par le composant de la parution de la serrure de sûreté montré dans rose.

Les poids ont un mouvement intime vers le moyeu quand ils sont poussés par la roue tourne mouvement qui force les portées du rouleau le long de la rampe de la printemps - compression vers le haut. Ils ont un mouvement extérieur le long des rayons quand la tenue de la prise que le printemps comprimé est publié à au sujet de la place de 11 heures. La serrure de sûreté et le mécanisme de la parution sont les deux mécanique - aucune électronique ou de provision du pouvoir électrique est eue besoin dans ce dessin.

Ces détails sont montrés dans le diagramme dessous:



La question, bien sûr est, est-ce qu'il y aura le pouvoir assez en excès pour faire la roue tourner correctement? La qualité de construction est un facteur comme choses comme le frottement entre les poids sans aucun doute et leurs rayons ont besoin d'être très bas. Laissez-nous considérer les forces ont impliqué ici:



Prenez tout un poids pour ce calcul. Toute énergie du rotational en excès sera créée par la différence entre les forces qui essaient de tourner la roue dans un comme les aiguilles d'une montre direction et ces forces qui essaient de tourner la roue dans un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction. Pour le but de cette discussion, nous a laissés supposer que nous avons construit la roue afin que la source place comprimée est une troisièmes de la place du printemps - uncompressed.

Comme les poids sont toute la même valeur "W", le voyez a vu la rotation effectuer dans un comme les aiguilles d'une montre la direction est le poids ("W") a multiplié par lui est distance du centre de l'essieu ("L"). C'est, $W \times L$.

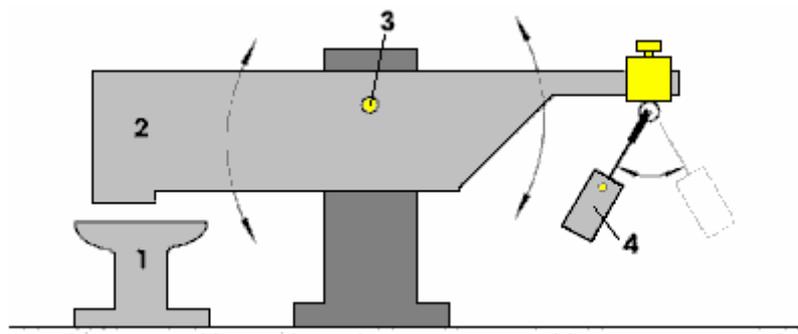
L'effet de la rotation dans le comptoir comme les aiguilles d'une montre la direction est le poids ("W") a multiplié par lui est distance du centre de l'essieu ("3W"). C'est, $W \times 3 \times L$.

Donc, avec WL qui le pousse comme les aiguilles d'une montre, et 3WL poussée il dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, il y a une force nette de $(3WL - WL)$, c.-à-d. une force nette de 2WL qui conduit la roue dans un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction. Si cette force est capable de pousser le poids dans vers le moyeu, en comprimant le printemps et opérant la serrure de sûreté du printemps, alors la roue sera complètement opérationnelle. Il y a réellement, quelque pouvoir de la rotation supplémentaire fourni par les poids sur le côté de la main gauche du diagramme, les deux au-dessus d'et en dessous l'horizontal, comme ils sont une bonne affaire dehors de l'essieu plus loin que ce avec a complètement comprimé et a verrouillé des sources.

La façon de seule qui détermine si ce dessin travaillera correctement est en construire un et le tester. Il veut, bien sûr, soyez possible d'avoir plusieurs de ces roues monté sur un arbre de l'essieu seul pour augmenter le pouvoir de la production en excès disponible de l'arbre de la promenade. Cette idée du dessin a le plus bas niveau du pouvoir en excès de tout ceux dans ce document probablement. Les dessins suivants sont propulsés particulièrement difficile de construire plus haut et pas.

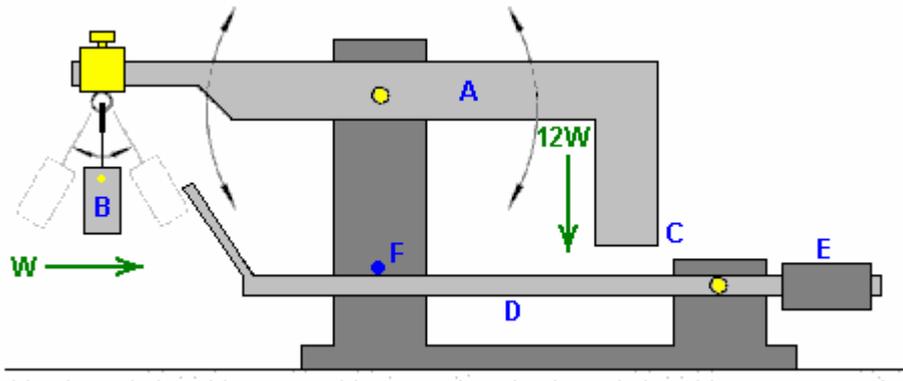
Le Pendule / Levier Système de Veljko Milkovic. Le concept que ce n'est pas possible d'avoir le pouvoir en excès d'un appareil purement mécanique est clairement mal comme a été montré par Veljko Milkovic à <http://www.veljomilkovic.com/OscilacijeEng.html> où son deux étape pendulum/levier système montre à un COP récemment = 12 production d'énergie de l'excès. Les positions du COP pour "Coefficient De Performance" par lequel est-ce qu'une quantité est calculée plonger le pouvoir de la production par le pouvoir de l'entrée que l'opérateur doit fournir pour faire le travail du système. S'il vous plaît notez que nous parlons au sujet de niveaux du pouvoir et pas efficacité. Ce n'est pas possible d'avoir une efficacité du système plus grand que 100% et c'est presque impossible d'accomplir que 100% niveau.

Est le diagramme de Veljko ici de son levier très prospère / système du pendule:



Ici, la poutre 2 est plus lourde que le pendule poids 4 beaucoup. Mais, quand le pendule est mis le balancement par une poussée légère, la poutre 2 livres sur enclume 1 avec force considérable, certainement beaucoup de plus grande force qu'a été eu besoin de faire le balancement du pendule.

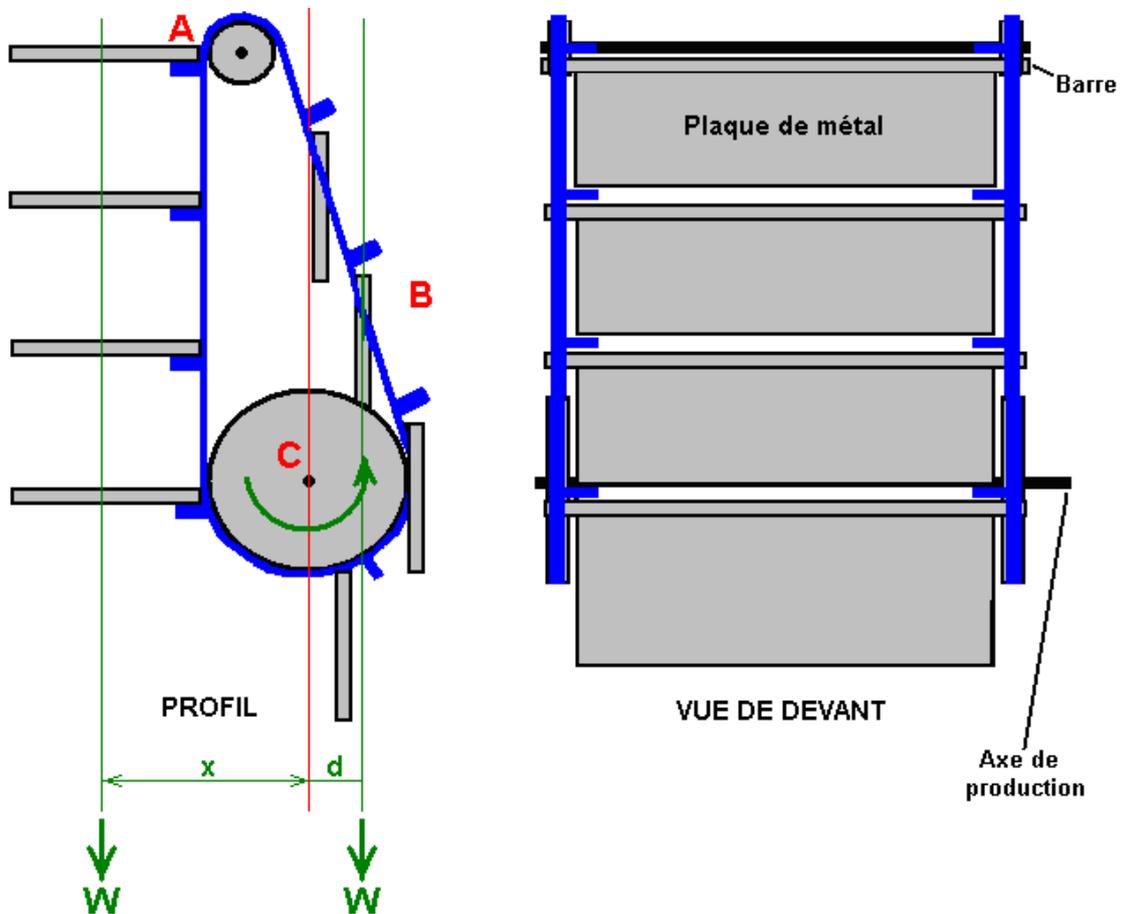
Comme là l'énergie en excès est, là paraît n'être pas aucune raison pourquoi il ne devrait pas être rendu autonome en en renvoyant quelques-uns de l'énergie en excès pour maintenir le mouvement. Une modification très simple faire ceci pourrait être:



Ici, la poutre principale **A**, est équilibré exactement quand pèse **B** pend immobile dans lui est "à - reste" place. Quand pèse **B** est mis le balancement, il cause la poutre **A** osciller, fournir beaucoup de plus grand pouvoir à point **C** dû au beaucoup plus grande masse de poutre **A**. Si une poutre supplémentaire, légère **D** est fourni et a contrebalancé par poids **E**, afin qu'il a une pression montante très légère sur son arrêt du mouvement **F**, alors l'opération devrait être autonome.

Pour ceci, les places sont ajustées afin que quand pointe des mouvements **C** à son plus bas point, il pousse du coude juste rayonnez **D** légèrement vers le bas. À ce moment dans le temps, poids **B** est à son plus proche de pointer **C** et au sujet de commencer à balancer encore loin à gauche. Rayonnez **D** qui est poussé du coude vers le bas cause sa pointe de pousser le poids **B** seulement assez maintenir son balancement. Si poids **B** a une masse de "W" alors point **C** de poutre **A** a une poussée descendante de $12W$ sur Veljko travaille le modèle. Comme l'énergie a exigé pour déplacer la poutre légèrement **D** est assez petit, la majorité des $12W$ restes de la poussée pour faire travail utile supplémentaire tel qu'opérer une pompe.

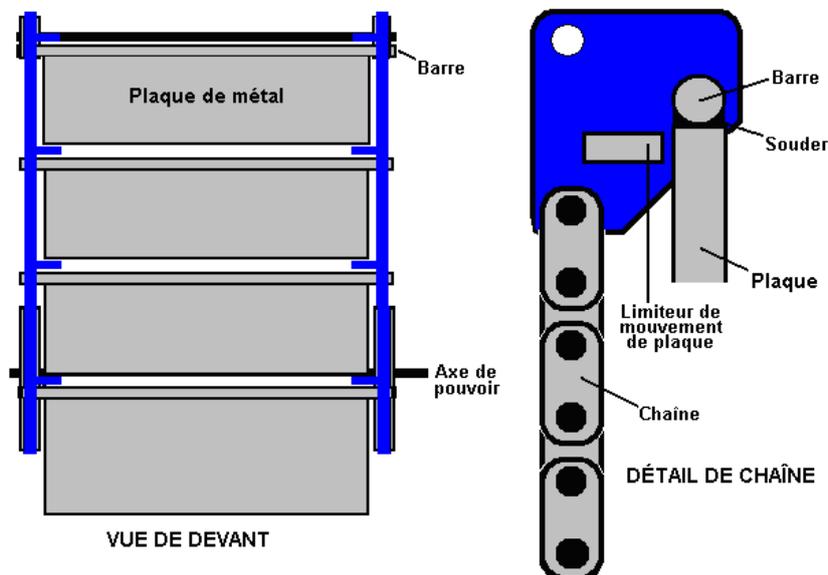
Le Articulé Plaque Système de Dale Simpson. Encore, c'est un dessin de source ouverte doué par Dale au monde et donc ne peut pas être fait breveter par toute personne, organisation ou autre entité légale. Ce dessin est basé sur le bras du levier augmenté des poids sur le côté tombant comparé au bras du levier moindre sur le côté du soulèvement:



Ce dessin utilise le métal lourd plaque qui est porté sur deux ceintures de la promenade montré dans bleu dans le diagramme au-dessus. Ces plaques sont dépendues afin qu'ils ressortent sur le côté tombant horizontalement, en se reposant sur une paire de poignées ont soudé au lien de la chaîne et s'accroche vers le bas au côté du soulèvement verticalement comme ils sont plus étroits que l'intervalle entre les ceintures.

Cette différence dans place change la distance efficace de leurs poids du point du pivot qui dans ce cas est l'essieu de roue "C". C'est la place décrite au-dessus avec exactement le voyez a vu avec poids égaux placés à distances différentes du pivot. Ici encore, la distance "x" est plus grand que la distance beaucoup "d" et cela cause une force de la rotation continue sur le côté de la main gauche qui produit une rotation de la force continue l'arbre de la promenade de roue "C" dans un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction comme vu dans le diagramme.

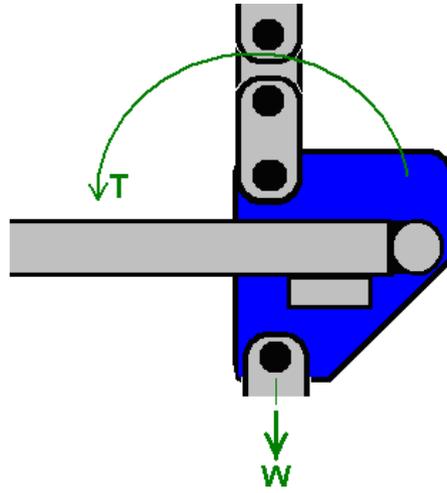
Un point clé dans ce dessin est les charnières robustes qui ancrent le métal lourd plaque à la ceinture. Ceux-ci sont conçus afin que les plaques peuvent pendre vers le bas et s'allonger sur le côté du soulèvement à plat (point "B") mais quand la plaque passe la roue supérieure pour arriver à le point "A", et la plaque retourne, la construction de la charnière prévient la plaque de déplacer le passé l'horizontal. La roue supérieure à point "A" soyez compensés vers le côté tombant donc comme aider réduisent la longueur "d" et améliore le pouvoir de la production de l'appareil. Le détail de la chaîne au-dessus, expositions la vue intérieure d'une des plaques de la chaîne droites. Les balancements de la plaque du métal clair de la chaîne et la dent tourne sur que la chaîne court.



Il devrait être noté que le mouvement du plus bas bord des plaques comme ils se retournent quand déplacer le passé la roue supérieure à point "A", est beaucoup plus rapide que n'importe où autrement, et mettre un logement protecteur il autour ainsi serait sans aucun doute recommandé comme vous ne veuillez personne être frappé par une de ces plaques lourdes.

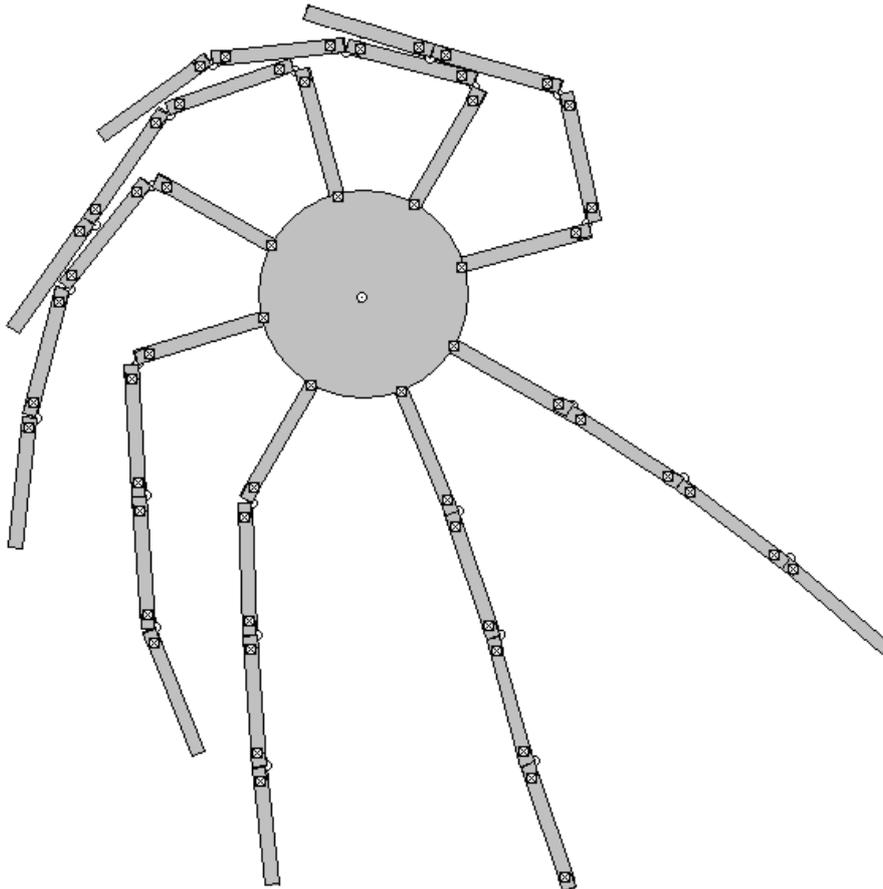
C'est, bien sûr, possible faire cet appareil à une beaucoup plus petite échelle pour le démontrer est opération ou épreuve dessins de la chaîne différents. Les plaques pourraient être faites de carton gris qui est assez lourd pour sa dimension et relativement bon marché.

Pourtant, Vance Fraser lève une objection très valide. Il montre que parce que les plaques tombant sont suspendues sur une chaîne, qu'il n'y a aucune différence efficace si ces plaques ressortent latéralement, depuis leurs actes de poids en bas sur la chaîne. C'est un point intéressant qui ne me convainc pas complètement, mais l'assertion est que la situation est:



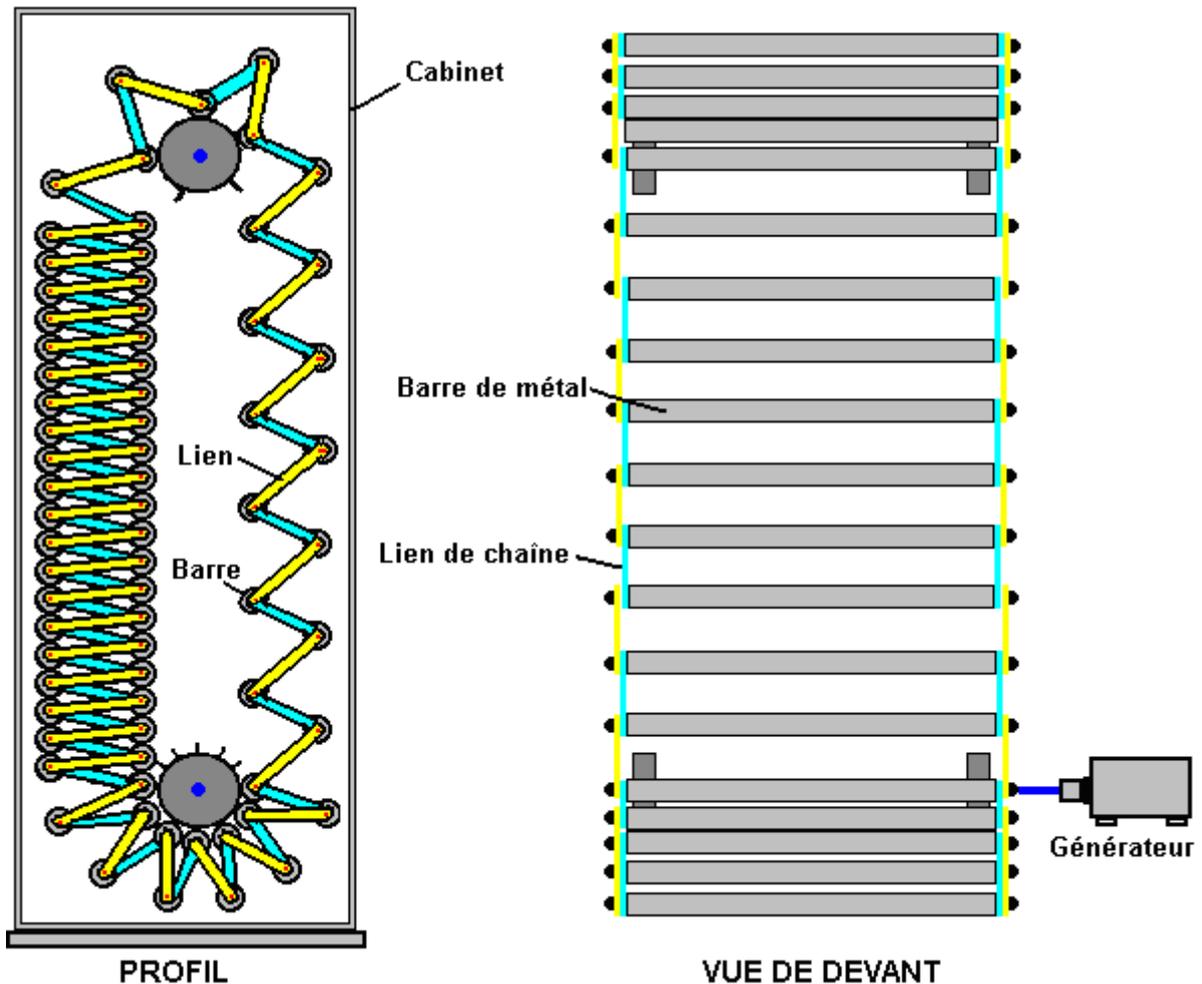
Où le poids des actes de plaque directement en bas sur la chaîne et il y a une force tournante "T" qui ne contribue pas de toute façon à la poussée de la chaîne.

Si c'est le cas, donc le design devrait peut-être être modifié le long des lignes de l'application brevetée d'Amr Al-Hossary où les plaques articulées sont attachées directement au rotor. Cette voie, le bras de levier de plaque entre sans doute du jeu :



Ici, les bras articulés ou les plaques donneront aussi une impulsion d'impact quand ils s'élargissent à leur mesure complète et cela fournit le pouvoir de tournant supplémentaire. Pourtant, le déséquilibre entre le deux côté n'est pas une quantité importante et donc ce design ne fournira pas probablement de grande quantité de moment de torsion pour conduire des charges externes.

Le Murilo Luciano Gravité Chaîne. Murilo Luciano de Brésil, a imaginé un appareil du pouvoir très intelligent, gravité - opéré qu'il a nommé le "Avalanche - Drive." Encore, ce dessin ne peut pas être fait breveter comme Murilo a doué il au monde comme un dessin royauté - libre que personne peut faire. Cet appareil place plus de poids sur un côté d'un arbre de la promenade pour donner un arrangement déséquilibré de façon continue. Cela est fait en plaçant des liens dilatables entre les poids. Les liens opèrent dans une ciseaux - comme mode qui ouvert en haut quand les poids augmentent, et contracté quand les poids tombent:



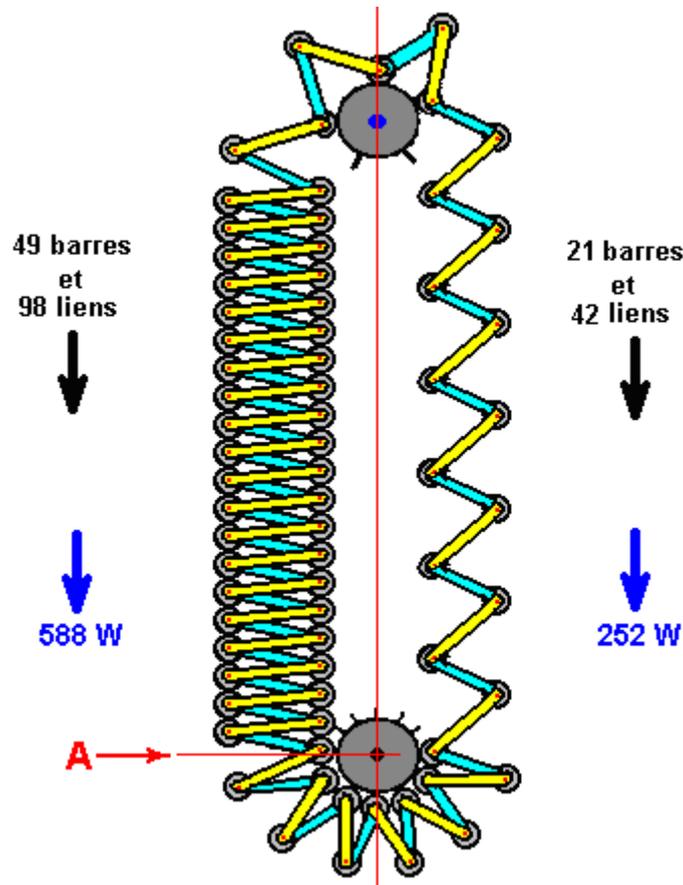
Dans l'arrangement montré ici, les poids sont montrés comme barres de l'acier. Le dessin est scaleable dans les deux hauteur, largeur et la masse et nombre de poids. Dans le croquis rugueux au-dessus de, les détails pratiques de controlling la place des barres et co - ordinating la rotation des deux arbres du support n'est pas montrée pour clarifier le mouvement. Dans entraînement, les deux arbres sont liés avec une paire de dents dentées et une chaîne. Deux ensembles de guides verticaux sont aussi eus besoin de contrôler la place des barres quand ils sont intermédiaires les quatre dents qui les connectent aux arbres de la promenade, et comme ils vont les roues de la dent autour.

Dans le croquis, il y a 79 poids de la barre. Cet arrangement contrôle ceux-ci afin qu'il y en a toujours 21 sur le côté du soulèvement et 56 sur le côté tombant (deux existence centre mort). Le résultant déséquilibre du poids est substantiel. Si nous prenons la situation où chacun des liant barres en pèse un dixième autant d'un des poids de la barre, alors si nous appelons le poids d'un lien "W", le côté du soulèvement a 252 de ceux-ci "W" unités qui essaient de tourner les dents dans un comme les aiguilles d'une montre direction pendant que 588 du "W" les unités essaient de tourner les dents dans un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction. C'est un déséquilibre continu de 336 du "W" unités dans le dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction, et c'est un montant substantiel. Si un arrangement peut être rendu effectif où les liens s'ouvrent complètement, alors le déséquilibre serait 558 du "W" unités (une 66% amélioration) et la différence du bras égale serait substantielle.

Il y a un autre trait qui n'a pas été pris en considération dans ce calcul et c'est le bras du levier à que ces poids opèrent. Sur le côté tombant, le centre des poids est supplémentaire dehors de l'axe des arbres de la promenade parce que les bras du lien sont presque horizontaux. Sur le côté du soulèvement, les liens sont

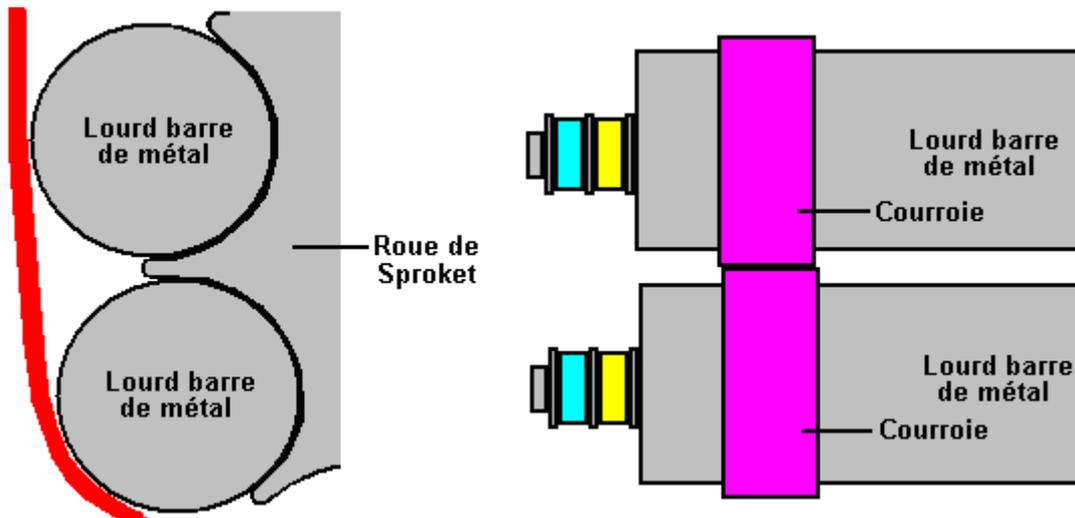
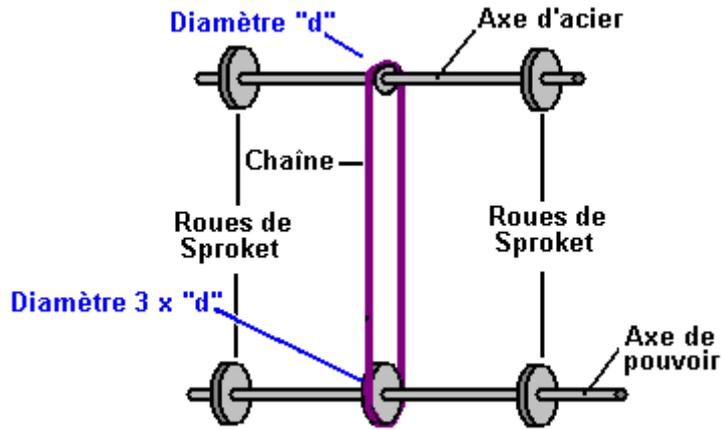
dispersés sur une distance horizontale moindre, donc leur centre n'est pas comme dehors de leur dent secondaire loin. Cette différence dans distance, augmentations le pouvoir de la rotation des arbres de la production. Dans le croquis au-dessus de, un générateur électrique est montré attaché à un arbre de la production directement. C'est faire le diagramme pour comprendre plus facile, comme dans entraînement, le lien du générateur est possible d'être un s'est embrayé on afin que l'arbre du générateur file beaucoup plus rapide que l'arbre de la production tourne. Ce n'est pas certain comme Murilo envisage que cet appareil opérera si rapidement que de quelque forme de freiner peut être eue besoin. Le générateur fournira freiner, surtout quand fournir une charge électrique lourde.

Ce diagramme montre comme le deux côté de l'appareil a le chargement déséquilibré qui cause un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre rotation:

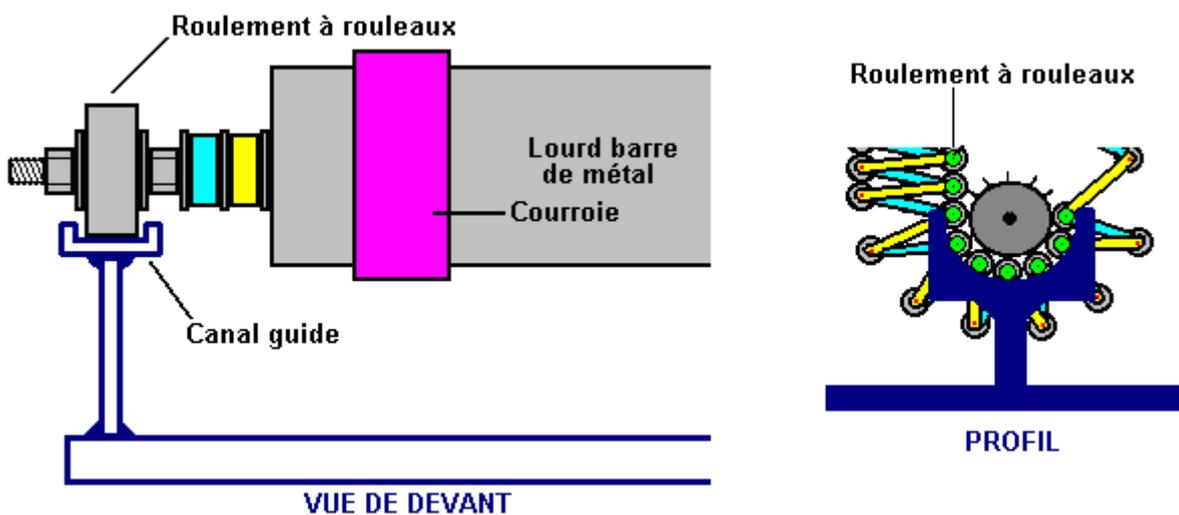


Les diagrammes montrés au-dessus sont projetés de montrer les principes de comme cet appareil opère et donc pour clarté, les mécanismes du contrôle pratiques n'ont pas été montrés. Il y a bien sûr, beaucoup de controlling des façons de différent l'opération et assurer qu'il travaille comme exigé. Une des méthodes du bâtiment les plus faciles est lier les deux arbres qui utilisent une chaîne et roues de la dent ensemble. C'est essentiel à avoir le même nombre de poids de la barre qui passent la dent supérieure tourne comme laissez-passer sous les roues de la dent inférieures. Sur les roues de la dent supérieures, les barres sont dispersées, dites, trois fois comme loin séparément qu'elles sont sur les roues de la dent inférieures, donc les dents supérieures ont besoin de tourner trois fois aussi rapide que les inférieures. Cela est arrangé en utilisant une promenade chaîne dent roue inférieure qui a trois fois le diamètre du supérieur.

La force motrice fournie par le déséquilibre du poids des deux colonnes de poids de la tringle a besoin d'être appliqué aux roues de la dent inférieures à point "A" dans le diagramme au-dessus de. Pour ceci se passer, là doit être un rapport mécanique entre le tas de poids de la barre et la roue de la dent. Cela peut être fait dans les chemins différents. Dans les diagrammes du concept précités, ce lien a été montré comme une dent de la dent ou ou bien, une projection de l'épingle simple de la roue de la dent. Ce n'est pas un bon choix comme il implique un montant considérable d'usiner et là aurait besoin d'être quelque méthode de prévenir la rotation de la barre légèrement et sortir l'alignement avec la roue de la dent. Une beaucoup meilleure option est mettre le spacers entre la barre pèse et a les dents de la dent insérer entre les barres afin que d'aucunes fentes de la barre sont eues besoin et le positionnement de la barre exact n'est plus essentiel. Cet arrangement est montré au-dessous:



La description jusqu'à ici n'a pas mentionné les aspects pratiques les plus importants du dessin. C'est maintenant temps pour considérer le côté du soulèvement de l'appareil. Contrôler la section allongée de la chaîne, et assurer qu'il nourrit sur aux roues de la dent supérieures correctement, l'intervalle entre poids de la barre consécutifs doit être contrôlé.



Un canal directeur peut être utilisé, comme montré ici, et les roulements à billes standards ou rouleau portés peuvent être attachées aux fins des poids en utilisant la tringle enfilée (ou un verrou avec la tête à l'intérieur du poids) et fermer à clé des noix.

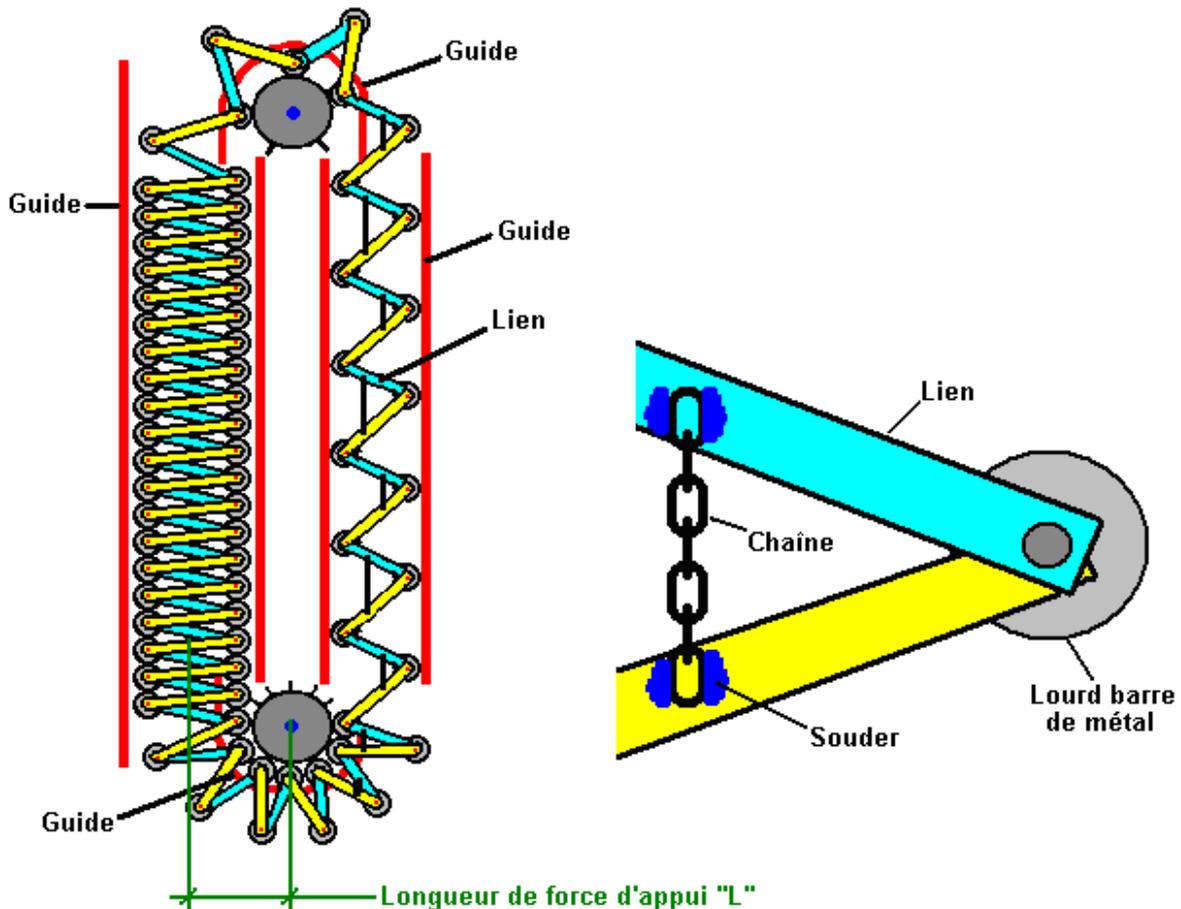
Dans l'exemple montré ici qui est bien sûr seulement une option hors de centaines de mises en oeuvre différentes, les barres sur le côté du soulèvement sont trois fois comme ceux sur le côté tombant

loin séparément. Cela veut dire cela sur les roues de la dent supérieures, seulement chaque troisième dent connectera avec un poids de la barre. Cela est montré dans le diagramme suivant. Cependant, si les poids liés avaient été laissés à leurs propres appareils, alors le soulèvement que les barres latérales pendraient dans une ligne droite. Pendant que ce serait optimum pour pouvoir de la promenade, Murilo n'envisage pas que comme une option pratique, vraisemblablement dû au mouvement des liens comme le mouvement des poids de la barre sur leur haut point. Dans mon opinion, que l'arrangement est tout à fait possible de rendre effectif sérieusement pourvu que la longueur des liens soit sélectionnée égaler la distance de la dent exactement, cependant, la méthode de Murilo est montrée ici.

La méthode de Murilo est utiliser des liens restrictifs supplémentaires entre les poids. L'objectif ici est s'assurer que quand les poids se sont étendus sur leur voyage montant qu'ils prennent des places trois largeurs de la barre exactement séparément, et donc nourrissez sur aux dents de la roue de la dent supérieure correctement. Ces liens ont besoin de fermer sur le côté tombant et s'ouvrir sur le côté du soulèvement. Ils pourraient être fabriqués de courtes longueurs de chaîne ou de bandes du métal emboîtées avec une épingle qui glisse le long de la fente.

N'importe quel méthode est choisie, c'est important que les liens restent clair des barres et ne préviennent pas l'empilement des barres sur le côté tombant comme cela attentivement ensemble les préviendrait s'asseoir sur les dents des roues de la dent inférieures correctement. L'option de la précision la plus facile pour le constructeur de maison utilise chaîne où deux poids de la barre sont placés sur la roue de la dent supérieure pour donner l'espacement exact, et la chaîne du tensioned est soudée dans place, comme montré au-dessous. Placer la chaîne à l'intérieur d'un causes du tube plastiques il pour prendre au-dessus un "A" forme extérieurs debout des liens quand ils déplacent dans leur place fermé. Cela empêche les chaînes d'obtenir entre les barres du lien. De plus, les chaînes sont chancelées d'une paire de barres du lien aux prochains, comme montré au-dessous, comme une mesure supplémentaire garder l'opération fiable et tranquille.

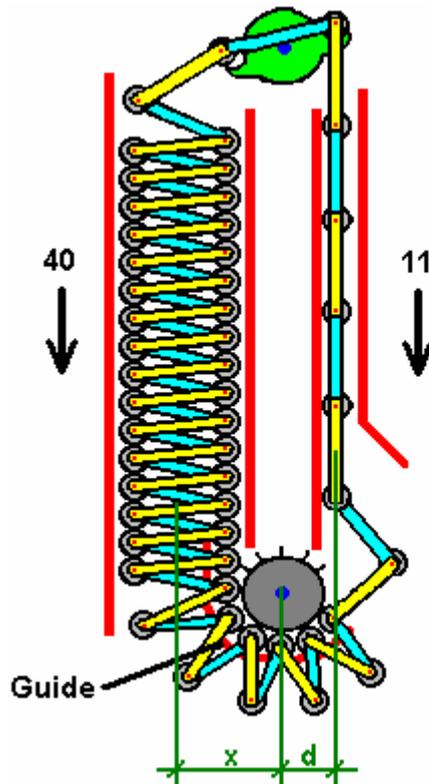
Dans le diagramme en dessous, seulement quelques de ces liens restrictifs sont montrés pour garder le diagramme aussi simple que possible. Ce n'est pas un bon choix pour faire la dent de la barre supérieure tourne trois fois plus grand que les roues de la dent inférieures comme ceci forcerait le soulèvement et sections tombantes de chaîne hors du vertical, lequel dans tour introduit frottement contre les guides. Le 1:3 engrenage central est eu besoin de s'assurer que les chaînes sur le côté du soulèvement sont complètement étirées et l'espacement de la barre pèse des égaux la dent supérieure qui espace exactement.



Les diagrammes n'ont pas montré la structure secondaire que tient les essieux en place et maintient l'unité dans une place verticale, comme cette accusation à tort ne s'est pas spécialisée en aucune façon, et il y a beaucoup de variations acceptables. Une précaution sensible est joindre l'appareil dans une armoire de la boîte droite pour s'assurer qu'il n'y a aucune chance de n'importe quoi été attrapé dans le rapidement mécanisme en mouvement. C'est un dessin impressionnant de Murilo qui recommande cela dans la mise en oeuvre montré au-dessus, que les liens montrés dans bleu sont faits 5% plus long que ce montrés dans jaune, comme ceci améliore la distribution du poids et promenade de la roue de la dent inférieure..

Une machine à laver a une exigence du pouvoir maximale de 2.25 kW et dans le Royaume-Uni un 3.5 alternateur du kW convenable en coûté £225 et a besoin d'être filé à 3,000 tr/min pour production pleine.

Pendant que la description précitée couvre le dessin du principal de Murilo, c'est possible d'avancer le dessin plus loin, en élevant son efficacité dans le processus aussi bien que réduire l'effort de la construction eu besoin de le construire. Pour cette version, les composants principaux restent le même, avec l'essieu supérieur s'est embrayé à l'essieu inférieur comme auparavant et l'essieu supérieur qui tourne plus vite que l'inférieur. La différence principale est cela sur le côté du soulèvement, la chaîne s'ouvre complètement. Cela abolit le besoin pour la chaîne lie, mouvements le soulèvement pèse plus proche dans beaucoup et réduit le nombre d'augmenter des poids:



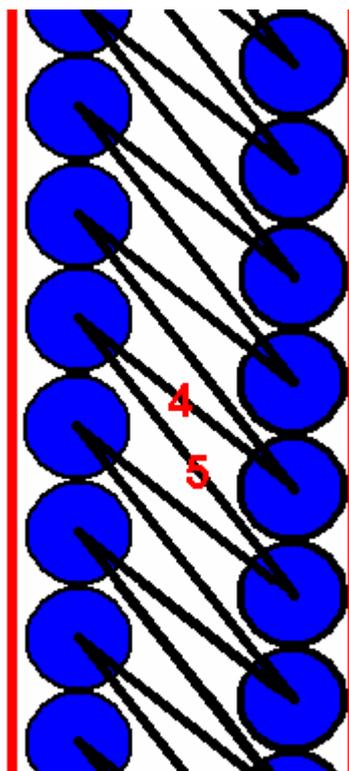
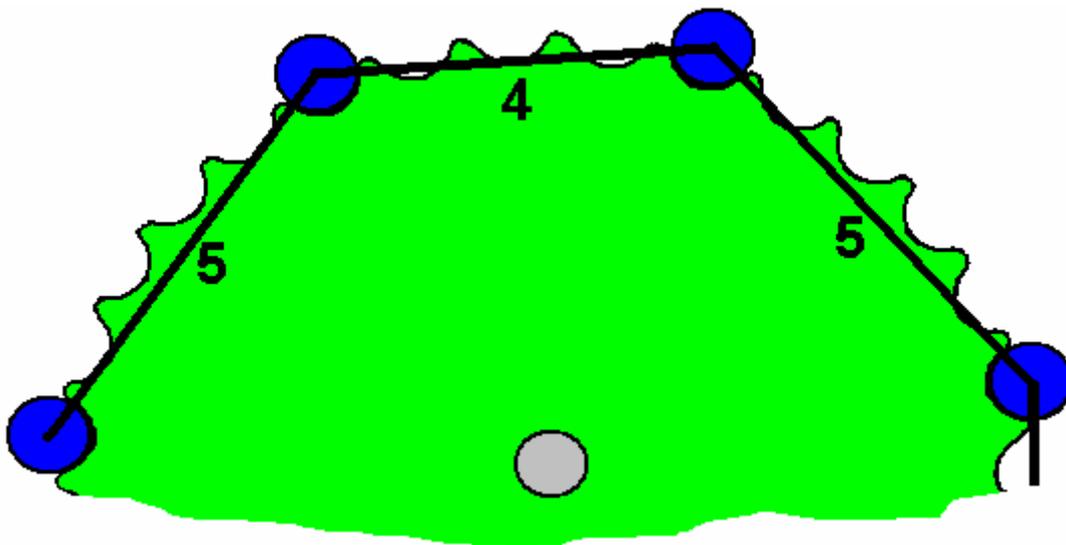
Avec un nombre réduit de poids dans le diagramme au-dessus de, le déséquilibre du poids est une 40:11 proportion très substantielle avec l'avantage massif d'un bras du levier substantiellement réduit "d" lequel est plus petit que le bras du levier beaucoup "x" des poids tombants. C'est un déséquilibre majeur, en donnant s'arrêter l'essieu à 40x un dans le sens inverse des aiguilles d'une montre direction et seulement 11d qui s'opposent à ce mouvement.

Si loin, il a été supposé dans la description que tous les composants seront faits de métal. Ce n'est pas le meilleur choix nécessairement. Premièrement, le métal qui déplace contre métal fait un bruit, donc les guides ont fait de plastique épais ou autre matière semblable serait un bon choix pour les guides pour les poids robustement.

Les poids eux-mêmes pourraient être faits bien de tuyauterie plastique forte remplie de sable, boulettes du rôle principal, béton ou toute autre matière lourde commode également. Les pipes auraient des casquettes de la fin fortes capable de tenir les pivots pour les liens alors. La dent tourne eux-mêmes pourraient bien être faits de matière du plastique épaisse qui donnerait une opération du quieter et lequel pourrait être verrouillé à l'arbre du décollage du pouvoir avec un verrou a placé le droit à travers l'essieu.

La plupart des dimensions ne sont pas critique. Augmenter le diamètre de la roue de la dent inférieure augmentera le pouvoir de l'essieu de la production mais baissera sa vitesse. Ajouter plus de poids augmentera le pouvoir de la production et à un degré moindre, la vitesse, mais augmentera la dimension totale de l'unité et son poids total et coût. Rendre chaque poids plus lourd élèvera le pouvoir de la production, ou réduit la dimension totale si le poids est contenu dans moins poids. Augmenter la longueur des liens veut dire moins poids sur le côté du soulèvement mais exigera de plus grandes roues de la dent.

Ce n'est pas nécessaire d'avoir tous les liens la même dimension. Si les longueurs sont choisies avec soin et les retraits dans la dent supérieure tournent la circonférence entière à abri, alors chaque deuxième lien peut être un retrait plus court quelles pointes les poids dans une colonne plus compacte et efficace sur le côté tombant:



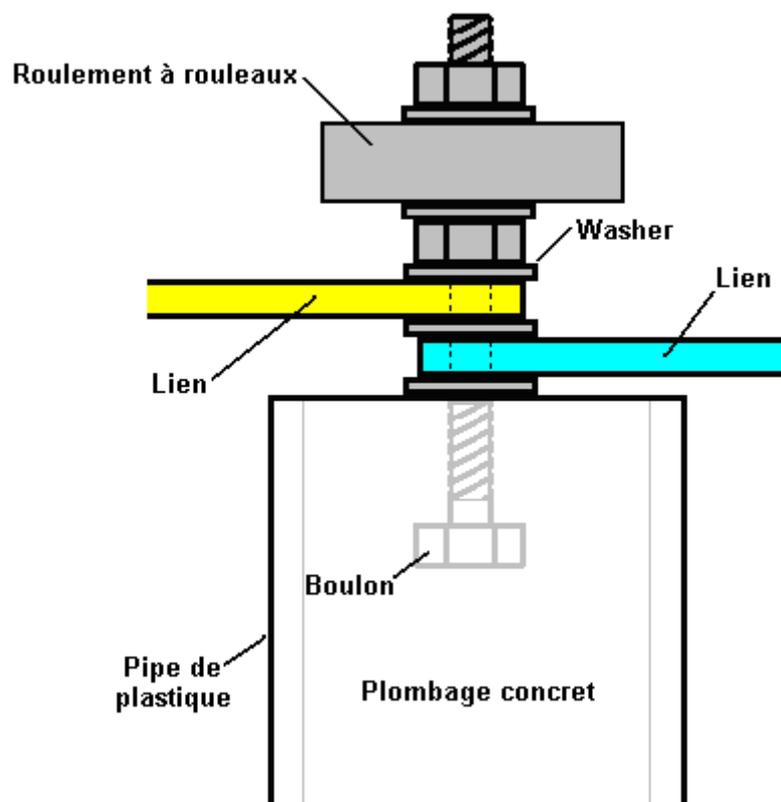
Avec cet arrangement, les poids externes, montrés ici sur la gauche, pressent vers le bas sur la colonne intérieure de poids très fermement, en faisant un groupe compact. Si utiliser des pipes plastiques avec béton l'arrangement de la charnière pour les tringles alors peut être très simple, avec un ensemble du verrou dans le béton comme montré au-dessous.

Les tringles, machines à laver et verrou peuvent être supportés sur une bande mince, rigide placée à travers le sommet de la pipe. Quand le béton est allé solide, la bande est enlevée et l'intervalle a produit par son déménagement alors autorise mouvement libre des tringles. Si cette technique est utilisée, alors les poids de la barre sont lancés dans deux pas, avec un hermétiquement le disque approprié est remonté le chemin de la partie à l'intérieur de la pipe afin qu'une fin peut être remplie pendant que l'autre fin reste ouverte et prépare pour l'achèvement de l'autre fin.

Un avantage d'utiliser des pipes plastiques est que si les roues de la dent sont faites d'une matière plastique de haute densité dure, tel qu'est utilisé pour les planches à découper de la nourriture, et les guides du poids sont aussi faits de plastique dur, alors il ne devrait y avoir aucun bruit métal - sur - métal produit pendant opération, si les trous du verrou dans les bielles sont une bonne prise pour les verrous utilisés.

Le béton ou mortier ont utilisé comme un rassasiant peut être fait mouillé et docile, depuis que la force mécanique n'est pas une question ici, et un remplissage sans vides dans lui est désirable. Même bas béton de la qualité (a causé par plus d'eau qu'absolument nécessaire) serait plus qu'adéquat pour ce but.

L'arrangement aux fins d'un poids de la barre de la pipe plastique béton - rempli pourrait être construit comme ceci:



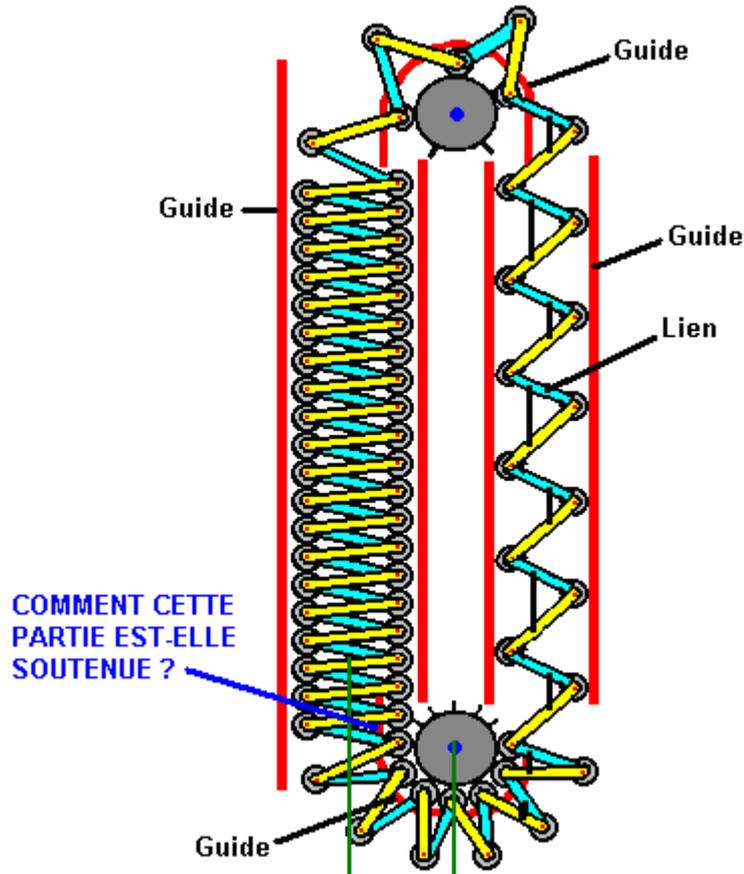
Il y a une inclinaison très forte quand construire un appareil pour le faire opère doucement. Où l'énergie en excès est sortie du champ de la gravité, le revers est nécessaire, avec une opération saccadée qui est l'optimum. Souvenez-vous que l'énergie supplémentaire se produit pendant la durée des impulsions qui causent les secousses seulement. Il suit alors, que dans une situation idéale, tout appareil de ce type devrait être conduit par une série rapide d'impulsions fortes. Dans entraînement, utiliser un volant lourd ou tout composant semblable qui ont une haute masse inertielle, bien qu'une série rapide de pulsations tranchantes soit appliquée à l'opération composant et saccadée n'est pas visible à l'oeil humain, l'énergie en excès est encore "a mené dehors" et fait disponible faire travail utile.

Une autre observation qui peut être d'intérêt, et qu'il la réaction d'entrepreneurs de roues de la gravité qui disent que la production du pouvoir d'une roue de la gravité est plus grande si l'essieu est horizontal et la roue tournante a aligné avec Est aimanté exactement À l'ouest.

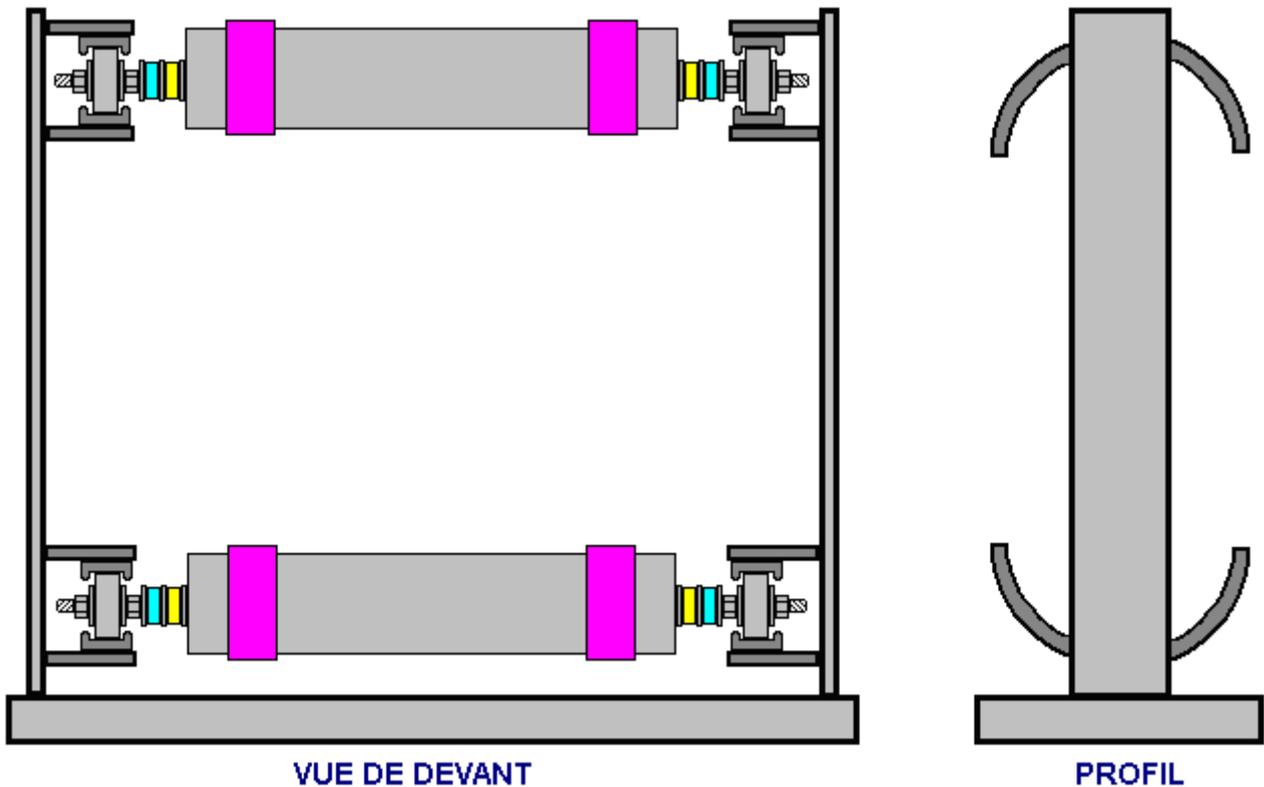
Une Question de la Construction Pratique

Je me suis été renseigné au sujet des questions pratiques de monter les composants directeurs pour les poids juste. Je dois m'excuser pour ne le faire pas clarifier que les diagrammes dans cette description sont projetés de montrer les méthodes totales d'opération, plutôt qu'être un arrangement de la construction direct. Il y aura des plusieurs façons de qui construisent une mise en oeuvre de chaque appareil. Est une suggestion ici pour une méthode de la construction pratique pour l'appareil de la chaîne de la gravité.

La question était comme suit:

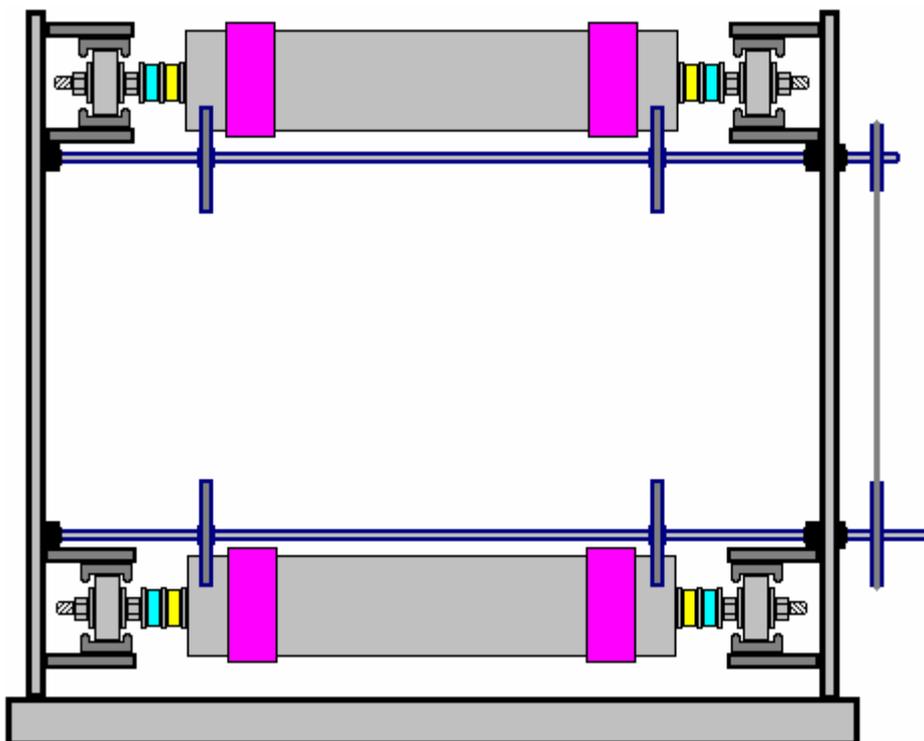


Il est signalé que le guide inférieur comme montré, ne peut pas être supporté d'au-dedans comme les poids balayez la région qui serait utilisée pour ce support. Aussi, il ne peut pas être supporté d'à l'extérieur de comme les bielles déplacer à travers la région où ce support serait placé. Une solution a été suggérée où le guide inférieur est supporté par une lanière du guide supérieur, la lanière qui court entre les poids intérieurs et externes. C'est une solution qui pourrait travailler, mais il introduit frottement inutile considérable. Une méthode alternative est placer les guides à l'extérieur des poids en mouvement comme montré ici:



Cette méthode fournit un canal de bas frottement pour les rouleau portées pour avancer. Cela contrôle la place des poids très correctement et les murs de la fin fournissent aussi les supports pour l'axels qui synchronise les places des poids et fournit l'engrenage entre l'axels si cela est exigé. Pour clarté, seulement deux du beaucoup de poids sont montrés et les proportions totales ont déformé afin que le diagramme ira parfaitement sur la page.

Avec l'axels, il peut sembler ceci:



Ici, les arbres de l'axel se sont embrayés à l'extérieur du mur de la fin ensemble et ou une chaîne ou une promenade de la ceinture ont utilisé. L'arbre inférieur autorise un décollage du pouvoir. La proportion des diamètres des roues de la poulie ou dent tourne les taux relatifs de rotation des deux arbres à ordres.

D'autres designs. Stirling Allen annonce sur le design de **Bobby Amarasingam** qui a 12 kilowatts de pouvoir d'excès : http://pesn.com/2010/12/04/9501738_British_gravity_motor_generates_12_kilowatts/

Aussi annoncé par Stirling est le **Smith-Caggiano** gravité/vitesse/force-centrifuge design de générateur. Le rapport est à : http://www.peswiki.com/index.php/Directory:OBM-Global%27s_Angular_Force_Generator

Un autre des rapports de Stirling a lieu le **Chalkalis Roue de Gravité** qui peut être vu à : http://peswiki.com/index.php/OS:F._M._Chalkalis_Gravity_Wheel

Patrick Kelly
engpjk@gmail.com
<http://www.free-energy-info.co.uk>
<http://www.free-energy-info.com>